

## Série 5

**Exercice 1.** On a vu que étant donné  $\vec{u}, \vec{v}$  deux vecteurs non-nuls perpendiculaires, l'application

$$\text{sym}_{\vec{u}} : \vec{w} \mapsto \vec{w} - 2 \frac{\langle \vec{w}, \vec{v} \rangle}{\langle \vec{v}, \vec{v} \rangle} \vec{v}.$$

est une isométrie linéaire : la symétrie orthogonale d'axe  $\mathbb{R}\vec{u}$ .

1. Montrer que si  $\vec{v} = (C, S)$ , la matrice  $M$  de  $\text{sym}_{\vec{u}}$  est de la forme

$$M = \begin{pmatrix} c & s \\ s & -c \end{pmatrix}$$

avec

$$c = 1 - 2 \frac{C^2}{C^2 + S^2}, \quad s = -2 \frac{CS}{C^2 + S^2}. \quad (0.1)$$

2. Réciproquement étant donné une matrice non-spéciale

$$M = \begin{pmatrix} c & s \\ s & -c \end{pmatrix}, \quad c^2 + s^2 = 1$$

montrer que  $M$  est la matrice d'une symétrie orthogonale et donner des coordonnées pour les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$ .

**Exercice 2.** 1. Donner la matrice de la symétrie  $\sigma$  d'axe la droite d'équation

$$3x + 4y = 0?$$

2. Quelle est la nature de l'application linéaire  $\phi$  de matrice

$$\begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix}.$$

Montrer que  $\phi$  est d'ordre 8.

3. Quelle est la nature (et donner les points fixes) de la composée  $\phi \circ \sigma$ .
4. Mêmes questions pour  $\sigma \circ \phi$ .
5. Calculer  $\phi^{2018}$  et  $(\phi \circ \sigma)^{2018}$ .

**Exercice 3.** 1. Montrer que toute matrice orthogonale  $O$  est le produit de une ou deux matrices de symetrie :

$$O = S \text{ ou bien } O = S.S', \quad S, S' \in O_2^-(\mathbb{R}).$$

Dans le second cas on pourra prendre

$$S' = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

et donner explicitement la matrice  $S$  en fonction de la matrice  $O$ .

2. Montrer que le groupe  $\text{Isom}(\mathbb{R}^2)_0$  est engendre par les symetries.

**Exercice 4.** Soit  $X$  un ensemble et  $\varphi, \psi \in \text{Bij}(X)$  deux bijections de  $X$  sur lui-meme. Soit

$$\text{Fix}(\varphi) = \{x \in X, \varphi(x) = x\}$$

l'ensemble des points fixes de  $\varphi$ .

1. Montrer que

$$\psi(\text{Fix}(\varphi)) = \text{Fix}(\text{Ad}(\psi)(\varphi)) = \text{Fix}(\psi \circ \varphi \circ \psi^{-1})$$

(le transforme d'un ensemble de points fixes d'une bijection est l'ensemble des points fixes de la conjuguee de cette bijection.)

2. Utiliser ceci pour retrouver le fait que le conjugue d'une rotation (resp. symetrie) par une isometrie lineaire quelconque est une rotation (resp. symetrie)

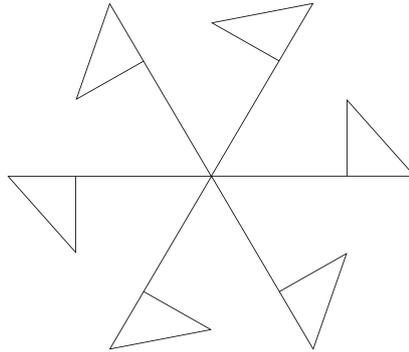


FIGURE 1 – Figure  $F$

**Exercice 5.** On considère la figure  $F \subset \mathbb{R}^2$  ci-dessus (centrée en l'origine et réunion des segments noirs).

1. Montrer que  $\text{Isom}(\mathbb{R}^2)_F \subset \text{Isom}(\mathbb{R}^2)$  l'ensemble des isométries  $\varphi$  telles que

$$\varphi(F) = F$$

est un sous-groupe de  $\text{Isom}(\mathbb{R}^2)_0$ .

2. Donner les expressions de six matrices orthogonales dont les isométries associées sont contenues dans  $\text{Isom}(\mathbb{R}^2)_F$ .
3. Montrer que  $\text{Isom}(\mathbb{R}^2)_F$  est précisément constitué de ces six isométries. On pourra pour cela utiliser le fait (après l'avoir montré) qu'une isométrie linéaire qui laisse invariant deux points non alignés avec l'origine est l'identité ainsi que le fait qu'une isométrie transforme un segment en un autre segment et envoie les extrémités sur les extrémités et le milieu sur le milieu.