

EE-206 Exercice 2 - Plan de Doehlert

Table of Contents

Enoncé.....	1
Questions.....	1
Point 3.....	1
Plan d'expériences.....	2
Axiométrie.....	3
Point 4.....	3
Résultats d'expérience.....	3
Inférence des effets.....	5
Analyse canonique selon les axes standardisés.....	7
Visualisation 3D.....	9

Enoncé

Avec l'objectif d'optimiser un dépôt d'une couche mince sur un wafer de silicium, des expériences selon un plan de Doehlert ont été réalisées. L'expérience consiste à placer un wafer dans un four maintenu dans des conditions déterminées de température et de pression et d'injecter différents gaz en relation avec la nature du dépôt souhaité. Dans la situation présente, trois facteurs ont été variés, à savoir la concentration de C_2H_2 , la concentration de CO_2 et la pression dans le four. Le résultat mesuré est l'énergie de surface qui est en lien avec la qualité du dépôt. Les données de l'expérience sont disponibles dans la table 1.

Questions

1. ...
2. ...
3. Construire la matrice standardisée et non-standardisée du modèle quadratique
4. Inférer les effets (standard et non-standard) pour les résultats expérimentaux donnés en annexe
5. Réaliser une analyse canonique du modèle non-standard et déterminer la forme canonique du modèle.
6. Réaliser un graphe 3D slice du modèle standard avec 3 plans passant par le point fixe.
7. Réaliser un graphique 3D d'une surface d'isoréponse pour illustrer la géométrie du modèle.

Point 3

Plan d'expériences

```
E_std=doehlert(3);  
disp ('Plan d''expériences standardisé')
```

Plan d'expériences standardisé

```
disp(E_std)
```

```
      0      0      0  
-1.0000      0      0  
-0.5000 -0.8660      0  
-0.5000 -0.2887 -0.8165  
 1.0000      0      0  
 0.5000  0.8660      0  
 0.5000  0.2887  0.8165  
-0.5000  0.8660      0  
-0.5000  0.2887  0.8165  
      0 -0.5774  0.8165  
 0.5000 -0.8660      0  
 0.5000 -0.2887 -0.8165  
      0  0.5774 -0.8165
```

Plages de variations des facteurs

```
RangeMin=[10 10 100];  
RangeMAX=[30 16 200];
```

Plan non-standardisé

```
E=rescale(E_std,[10 10 100],[30 16 200])
```

```
E = 13x3  
20.0000  13.0000  150.0000  
10.0000  13.0000  150.0000  
15.0000  10.4019  150.0000  
15.0000  12.1340  109.1752  
30.0000  13.0000  150.0000  
25.0000  15.5981  150.0000  
25.0000  13.8660  190.8248  
15.0000  15.5981  150.0000  
15.0000  13.8660  190.8248  
20.0000  11.2679  190.8248  
⋮
```

```
disp ('Plan d''expériences non-standardisé')
```

Plan d'expériences non-standardisé

```
disp(E)
```

```
20.0000  13.0000  150.0000  
10.0000  13.0000  150.0000  
15.0000  10.4019  150.0000  
15.0000  12.1340  109.1752  
30.0000  13.0000  150.0000  
25.0000  15.5981  150.0000  
25.0000  13.8660  190.8248
```

15.0000	15.5981	150.0000
15.0000	13.8660	190.8248
20.0000	11.2679	190.8248
25.0000	10.4019	150.0000
25.0000	12.1340	109.1752
20.0000	14.7321	109.1752

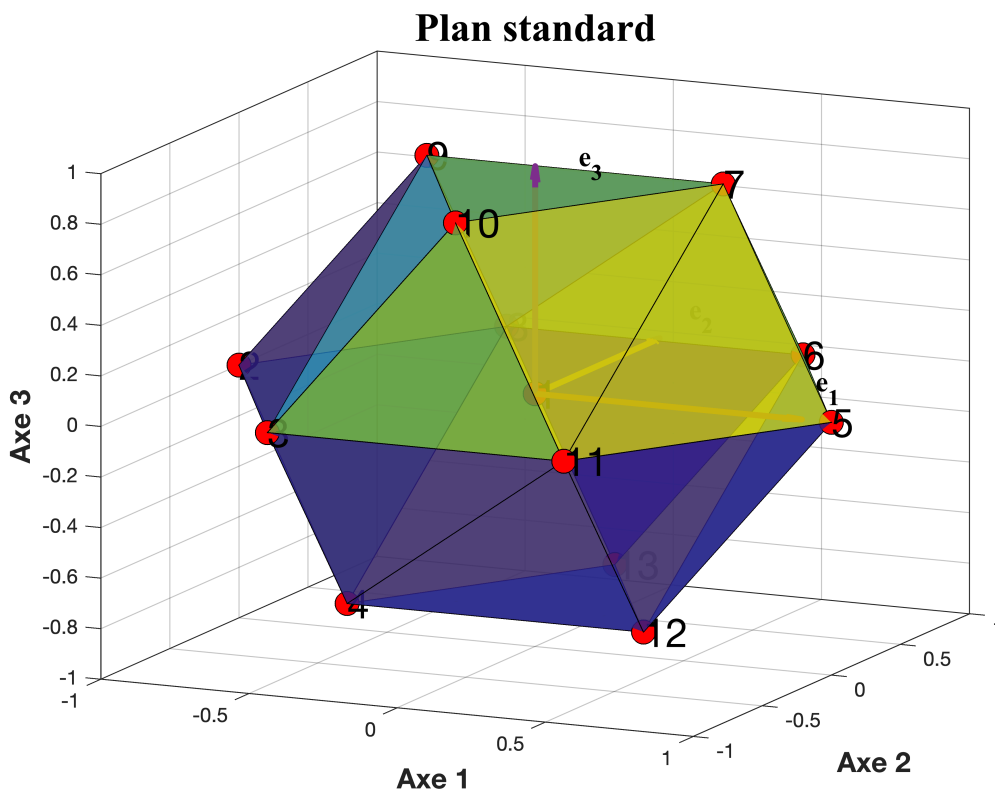
Axiométrie

Invoke la fonction de dessin d'un polyédre.

Cette fonction a un défaut mineur, de représenter les faces carrées par deux triangles; cela vient de l'utilisation de la fonction convhull() qui évite de devoir définir chacune des faces individuellement.

```
%
% Paramètres pour le dessin
azimut=25;
elevation=15;
titre='Plan standard';

S=dessin_3D(E_std,azimut,elevation,titre);
```



Point 4

Résultats d'expérience

```
% Y=[51.739
% 51.464
% 51.220
```

```
% 51.720
% 46.072
% 45.891
% 51.719
% 52.331
% 45.826
% 48.831
% 49.899
% 55.758
% 49.274]
```

```
% série corrigée
```

```
Y=[51.72
    49.50
    50.05
    54.19
    48.17
    46.78
    49.25
    50.56
    49.38
    47.95
    51.42
    52.12
    50.14]
```

```
Y = 13x1
    51.7200
    49.5000
    50.0500
    54.1900
    48.1700
    46.7800
    49.2500
    50.5600
    49.3800
    47.9500
    ⋮
```

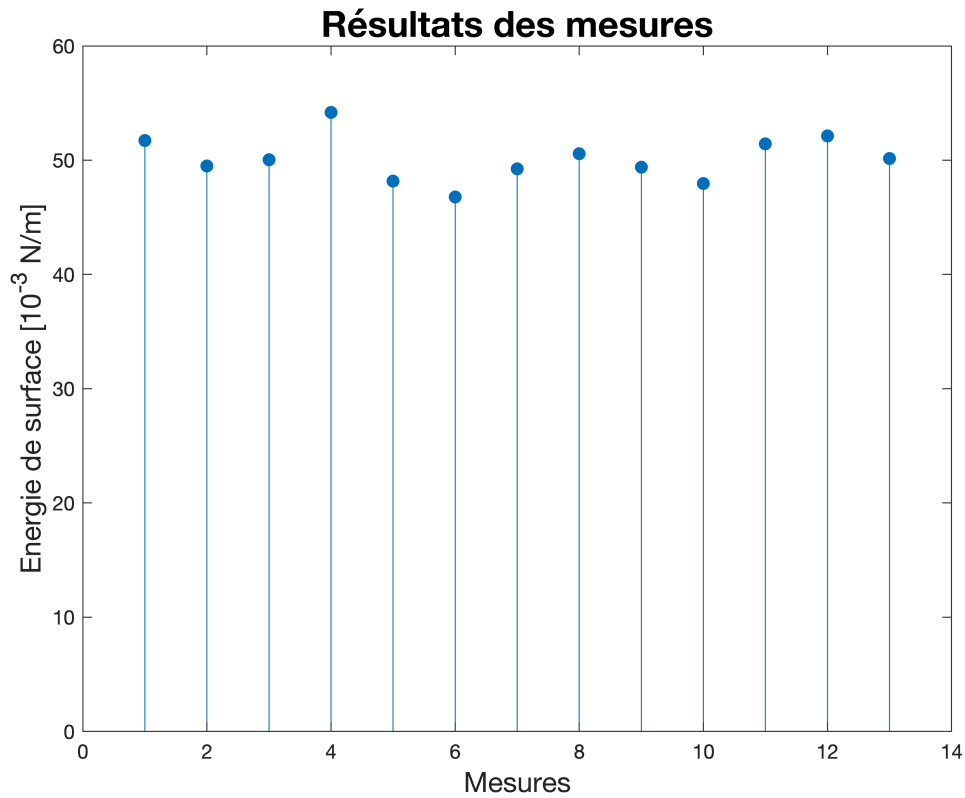
```
% Barchart des résultats
```

```
stem(Y,'filled')
```

```
title('Résultats des mesures','FontSize',18)
```

```
xlabel('Mesures','FontSize',14)
```

```
ylabel('Energie de surface [10-3 N/m]','FontSize',14)
```



Inférence des effets

On utilise la fonction `fitlm(x,y,modelspec)` pour effectuer la régression linéaire

```
mdl=fitlm(E,Y,"quadratic")
```

```
mdl =
Linear regression model:
y ~ 1 + x1*x2 + x1*x3 + x2*x3 + x1^2 + x2^2 + x3^2
```

Estimated Coefficients:

	Estimate	SE	tStat	pValue
(Intercept)	47.717	12.345	3.8652	0.030626
x1	1.6798	0.2228	7.5394	0.0048375
x2	3.0917	1.242	2.4893	0.088537
x3	-0.35342	0.058349	-6.057	0.009029
x1:x2	-0.099112	0.011889	-8.3365	0.003618
x1:x3	0.0044785	0.00079753	5.6154	0.011164
x2:x3	0.023374	0.0026584	8.7923	0.0030995
x1^2	-0.02885	0.003783	-7.6262	0.0046806
x2^2	-0.19204	0.042034	-4.5687	0.019672
x3^2	-0.00026767	0.00014706	-1.8202	0.1663

Number of observations: 13, Error degrees of freedom: 3
 Root Mean Squared Error: 0.309
 R-squared: 0.994, Adjusted R-Squared: 0.975

F-statistic vs. constant model: 53.7, p-value = 0.00372

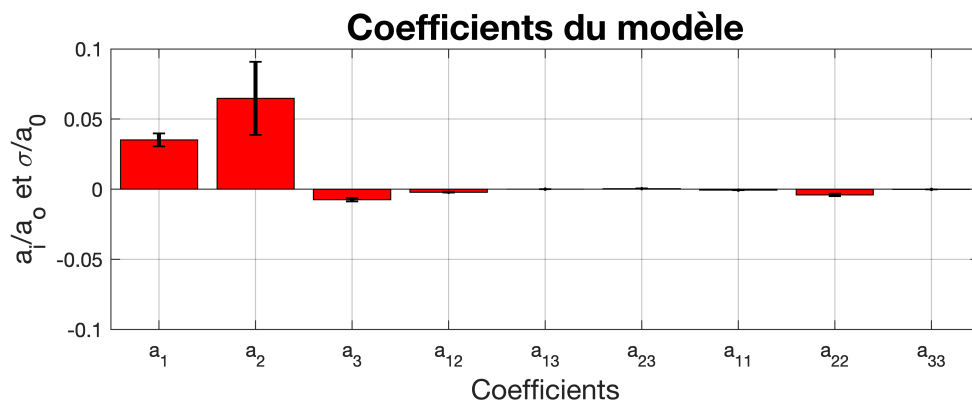
On récupère les coefficients du modèle

```
coef=mdl.Coefficients.Estimate;
```

Diagramme en colonne des coefficients relatifs

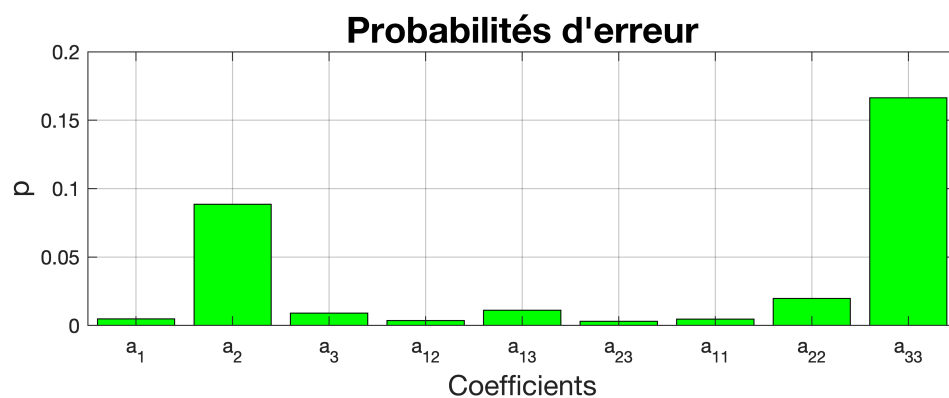
```
subplot(211)
bar(coef(2:end)/coef(1),'red')
title('Coefficients du modèle','FontSize',18)
xlabel('Coefficients','FontSize',14)
ylabel('a_i/a_0 et \sigma/a_0','FontSize',14)
xticklabels({'a_1','a_2','a_3','a_{12}','a_{13}','a_{23}','a_{11}','a_{22}','a_{33}})
grid
axis([.5 9.5 -0.1 0.1]) % gestion de axes

% Ajout des barres d'erreur
hold on
errorbar(1:9,coef(2:end)/coef(1),...
        mdl.Coefficients.SE(2:end)/coef(1),...
        '.k','LineWidth',2)
hold off
```



```
figure
subplot(212)
bar(mdl.Coefficients.pValue(2:end),'green')
title('Probabilités d'erreur','FontSize',18)
```

```
xlabel('Coefficients','FontSize',14)
ylabel('p','FontSize',14)
xticklabels({'a_1','a_2','a_3',...
            'a_{12}','a_{13}','a_{23}',...
            'a_{11}','a_{22}','a_{33}'})
grid
axis([.5 9.5 0 0.2]) % gestion de axes
```



Ces résultats sont satisfaisants au niveau statistique à part pour les coefficients a_2 et a_{33} , cas pour lesquels la probabilité est supérieure aux 5% qui servent de critère générique.

Analyse canonique selon les axes standardisés

Constante a_o

```
ao=coef(1);
```

Effets linéaires \vec{a}

```
a=coef(2:4);
```

Matrice du second degré Λ

```
A=[coef(8) coef(5)/2 coef(6)/2
```

```
coef(5)/2 coef(9) coef(7)/2  
coef(6)/2 coef(7)/2 coef(10)];
```

Détermine les coordonnées du point fixe $X_s = -\frac{1}{2}A^{-1}\vec{a}$

```
Xs = -.5*A\ a;  
disp('Le point fixe')
```

Le point fixe

```
disp(Xs)
```

```
68.0334  
67.2417  
864.2997
```

Le point fixe est clairement hors du domaine.

Détermine la valeur de la fonction au point fixe

```
Ys = ao+.5*Xs'*a;
```

Détermine les valeurs et vecteurs propres

```
[V,D] = eig(A);  
disp('Les valeurs propres')
```

Les valeurs propres

```
disp(diag(D))
```

```
-0.2066  
-0.0150  
0.0005
```

Le fait d'avoir une valeur propre λ_3 négative alors que les deux autres, λ_1 et λ_2 soient positives révèle que la géométrie est hyperbolique. Cependant, le point fixe étant très éloigné du domaine, cette géométrie hyperbolique n'est pas visible, et d'autant plus que λ_3 est très petite par rapport avec les deux autres.

On peut dessiner les axes d'après les vecteurs propres:

```
% origine  
eo=zeros(3,1);  
  
% vecteur de base  
ex=[1;0;0];  
ey=[0;1;0];  
ez=[0;0;1];  
  
% vecteur propre  
u=-V(1,:);  
v=-V(2,:);  
w=V(3,:);
```



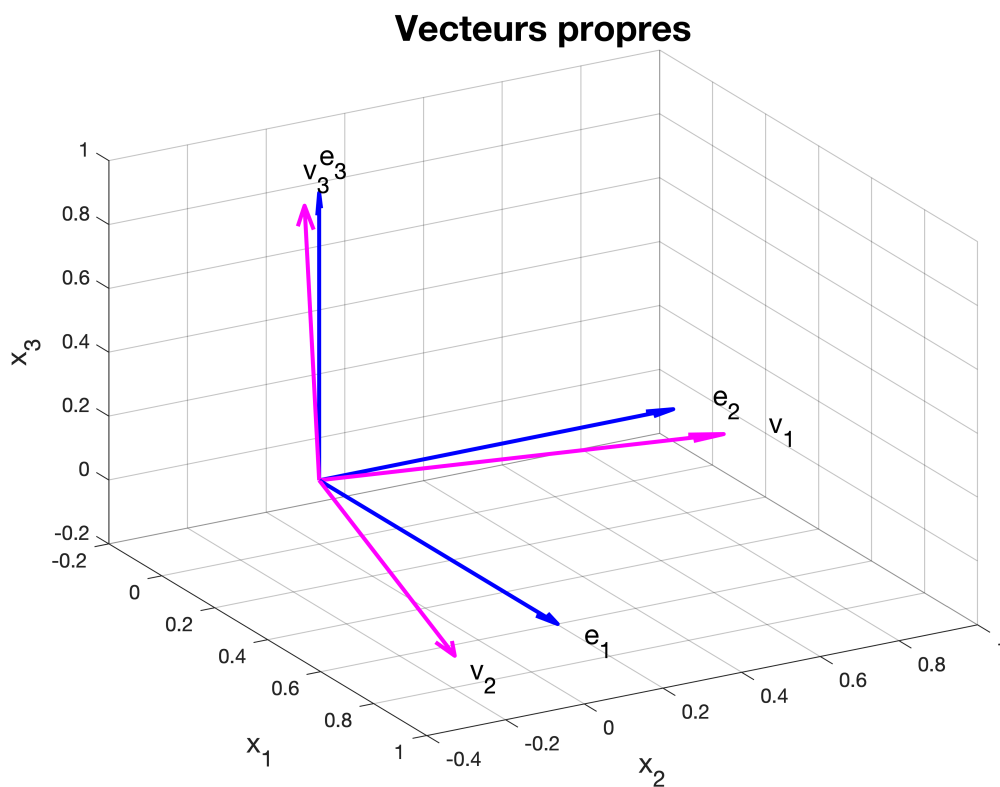
```

figure
quiver3(eo, eo, eo, ex, ey, ez, "LineWidth", 2, 'Color', 'blue')
hold on
quiver3(eo, eo, eo, u, v, w, "LineWidth", 2, 'Color', 'magenta')
hold off
title('Vecteurs propres', 'FontSize', 18)
xlabel('x_1', 'FontSize', 14)
ylabel('x_2', 'FontSize', 14)
zlabel('x_3', 'FontSize', 14)

% légendes
text(1, 0, 0, 'e_1', 'FontSize', 14)
text(0, 1, 0, 'e_2', 'FontSize', 14)
text(0, 0, 1, 'e_3', 'FontSize', 14)
text(u, v, w, {'v_1'; 'v_2'; 'v_3'}, 'FontSize', 14)

view([60 30])

```



On observe que les vecteurs propres sont assez proches des vecteurs de base.

Visualisation 3D

- Définition des points sur lesquels la fonction sera évaluée

```
[X1,X2,X3]=meshgrid(-1:.2:1); %
```

- Calcul de la fonction aux points du réseau

```

Y_est=ao+ a(1)*X1 + a(2)*X2 + a(3)*X3 +...
A(1,2)*2*X1.*X2 +A(1,3)*2*X1.*X3+A(2,3)*2*X2.*X3+...
A(1,1)*X1.^1 +A(2,2)*X2.^2 + A(3,3)*X3.^2;

```

- Les plans passent par le point central (le point fixe est hors du domaine)

```

xslice=0;
yslice=0;
zslice= 0;

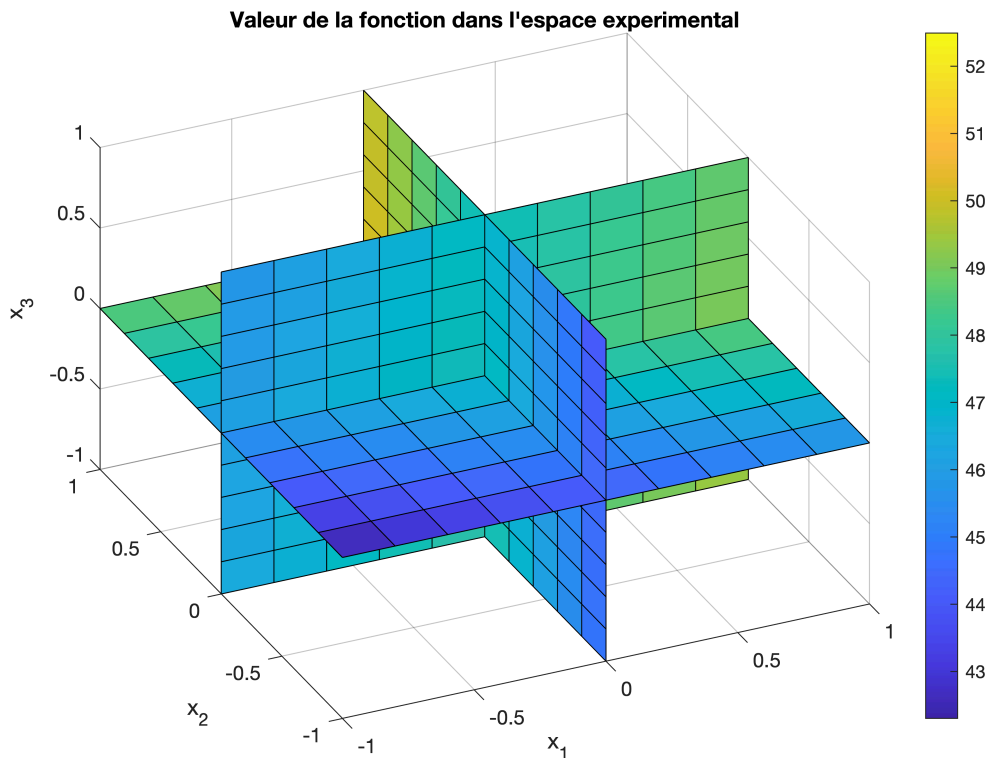
```

- Dessin des plans

```

figure
slice(X1,X2,X3,Y_est,xslice,yslice,zslice)
title('Valeur de la fonction dans l''espace experimental')
xlabel('x_1')
ylabel('x_2')
zlabel('x_3')
colorbar
map=colormap;
caxis('manual')
view([-24.70 40.40])

```

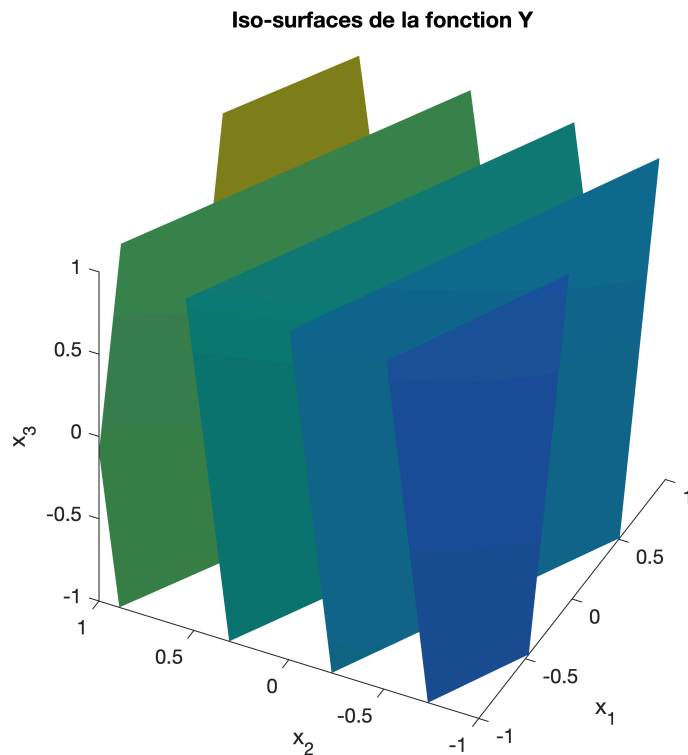


- Mémorise l'échelle des couleurs pour la suite

```
Ncouleur=size(map,1);  
[Cmin,Cmax]=caxis;
```

- Tracer des isosurfaces

```
figure  
Nsurf=5;  
valeur= linspace(min(min(min(Y_est))),max(max(max(Y_est))),Nsurf+2);  
for k=2:Nsurf+1  
    p=patch(isosurface(X1,X2,X3,Y_est,valeur(k)));  
    isonormals(X1,X2,X3,Y_est,p)  
    p.FaceColor=map(10+k*30,1:3);  
    p.EdgeColor='none';  
    hold on  
end  
hold off  
daspect([1 1 1])  
view(3);  
axis tight  
camlight  
lighting gouraud  
view([-48.30 8.40])  
title('Iso-surfaces de la fonction Y')  
xlabel('x_1')  
ylabel('x_2')  
zlabel('x_3')  
  
view([-63.82 38.98])
```



```

function S=dessin_3D(X,az,el,titre)
% * Chaque ligne correspond à un point de l'espace expérimental
figure
plot3(X(:,1),X(:,2),X(:,3),'ok','MarkerSize',12,'MarkerFaceColor','r')
axis([-1 1 -1 1 -1 1])

view(az,el) % azimuth and elevation du point de vue
title(titre,'FontName','Times New Roman','FontSize',20,'FontWeight','bold')
xlabel('Axe 1','FontName','Times New Roman','FontSize',14,'FontWeight','bold')
ylabel('Axe 2','FontName','Times New Roman','FontSize',14,'FontWeight','bold')
zlabel('Axe 3','FontName','Times New Roman','FontSize',14,'FontWeight','bold')
hold on
%
% * Dessiner un repère xyz
quiver3(0,0,0,1,0,0,'LineWidth',3)
text(.9,.1,.1,'e_1','FontName','Times New Roman','FontSize',14,'FontWeight','bold')
quiver3(0,0,0,0,1,0,'LineWidth',3)
text(.1,.9,.1,'e_2','FontName','Times New Roman','FontSize',14,'FontWeight','bold')
quiver3(0,0,0,0,0,1,'LineWidth',3)
text(.1,.1,.9,'e_3','FontName','Times New Roman','FontSize',14,'FontWeight','bold')
%
% * Créer un polygone à partir des points d'expériences
S.Vertices = X;
S.Faces = convhull(X);
% il y a plusieurs fonctions possibles
% boundary(), alphaShape()
S.FaceVertexCData = [0;1;2;3;0;1;2;3;0;1;2;3;0;1;2;3;0;1;2;3;0;1;2;3];

```

```
S.FaceColor = 'flat';  
S.EdgeColor = 'black';  
S.FaceAlpha= .8;  
patch(S)  
box on  
grid on  
hold off  
text(X(:,1),X(:,2),X(:,3),num2cell(1:13),"FontSize",20)  
end
```