

7.1. Soient $v \in T_p M$ et $\gamma_v(t) := \exp_p(tv)$, alors $\phi(\gamma_v(t))$ est une géodésique de N car ϕ est une isométrie. On a aussi que

$$\left. \frac{d}{dt} \right|_0 \phi(\gamma_v(t)) = d_p \phi(v)$$

par la règle de dérivation en chaîne et la définition de l'exponentielle.

De plus, $\exp_{\phi(p)}(d_p \phi.v)$ est la même géodésique que $\phi(\gamma_v(t))$, étant l'unique solution d'une équation différentielle, par le théorème 3.3.1 du cours. On a donc l'égalité

$$\exp_{\phi(p)}(d_p \phi.v) = \phi(\exp_p(v))$$

et le diagramme commute.

7.2. On va montrer que l'application $\eta = \varphi\psi^{-1}$ est l'identité.

Considérons l'ensemble

$$X = \{m \in M \mid \eta(m) = m, d_m \eta = id\}$$

on va montrer que cet ensemble est ouvert et fermé dans M . Il est clairement fermé. Soit $p \in X$ un point. L'application exponentielle est définie sur une boule ouverte de rayon $\delta > 0$ autour de 0 dans $T_p(M)$. Pour tout v dans cette boule, soit $q = \exp_p(v)$. Alors

$$\eta(q) = \eta(\exp_p(v)) = \exp_{\eta(p)}(d_p \eta(v)) = \exp_p(v) = q$$

On remarque ensuite que $d_q \eta = id$. Donc X est ouvert.

Etant donné que X est ouvert et fermé, et non vide, et comme M est connexe, on en conclut que $X = M$.

7.3. Soient $\varepsilon < \text{inj}(p)$ et $\mathbb{S}_1 = \{u \in T_p M \mid \|u\| = 1\}$.

Soit $\mathcal{U} \subset \mathbb{S}_1$ un domaine de coordonnées, i.e. pour tout $u \in \mathcal{U}$, $u = (u^1, \dots, u^{n-1})$. Alors on a $\Phi : \mathbb{S}_1 \times]0, \varepsilon[\rightarrow M$ donnée par $\Phi(u, r) = \exp_p(ru) = \exp_p(r, u^1, \dots, u^{n-1})$.

Par le lemme de Gauss, $g = dr^2 + h^t$ où $h^t = h_{ij}^t du^i du^j$ (coordonnées polaires Riemanniennes).

Soit $v \in \mathbb{B}_\varepsilon = \{u \in T_p M \mid \|u\| < 1\} \subset T_p M$ alors, $v = ru$ où $u = \frac{v}{\|v\|}$ et $\gamma_u(t) := \exp_p(tu)$.

En coordonnées, on a vu que le gradient de f_p s'écrit:

$$\text{grad}(f_p)_q = g_q^{ij} \frac{\partial f_p}{\partial x^j} \frac{\partial}{\partial x^i} \Big|_q.$$

Or:

$$f_p(q) = d(p, q) = \|v\| (= \|\exp^{-1}(q)\|) = \|ru\| = r$$

et

$$\frac{\partial r}{\partial x^j} = \begin{cases} 0 & \text{si } x^j = u^j, j = 1, \dots, n-1 \\ 1 & \text{si } x^j = r, \text{ i.e. } j = n \end{cases}$$

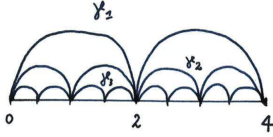
Par conséquent, $\text{grad}(f_p)_q = g^{in} \frac{\partial}{\partial x^i} = \frac{\partial}{\partial r}$.

De plus, dans \mathcal{U} , $\gamma(t) = (u(t), r(t)) = (u, r)$ et donc $\dot{\gamma}(t) = (0, 1)$ dans la base $\frac{\partial}{\partial u^1}, \dots, \frac{\partial}{\partial u^{n-1}}, \frac{\partial}{\partial r}$, c'est à dire: $\dot{\gamma}(t) = \frac{\partial}{\partial r} \Big|_{\gamma(t)}$.

Donc on a bien

$$\text{grad}(f_p)_q = \dot{\gamma}(d(p, q)) = \dot{\gamma}(f_p(q)).$$

- 7.4. (a) Pour montrer que ℓ n'est pas continue, considérer γ l'intervalle $[0, 4]$ et la suite γ_n donnée de la manière suivante:



Alors pour tout n , $\ell(\gamma_n) = 2\pi$ mais $\ell(\gamma) = 4$, ce qui montre que ℓ n'est pas continue.

Si on désire travailler avec des courbes infiniment différentiables, on peut aussi considérer la suite suivante: $\gamma_n(t) := (t, \frac{1}{n} \sin(nt))$ où $t \in [0, 2\pi]$.

- (b) Pour une courbe $\gamma : [0, 1] \rightarrow M$, et $Y = \{t_1, \dots, t_{n+1}\}$ une partition de $[0, 1]$, on note $\Sigma(Y) = \sum_{i=1}^n d(\gamma(t_i), \gamma(t_{i+1}))$, où d est la distance induite par la métrique Riemannienne. Soient γ_j une suite de courbes convergeant ponctuellement vers γ . Soit $\varepsilon > 0$ et fixer une partition Y de γ telle que $\ell(\gamma) - \Sigma(Y) < \varepsilon$. Considérer maintenant les sommes $\Sigma_j(Y)$ pour les courbes γ_j correspondant à la même partition Y . Choisir j assez grand pour que $d(\gamma_j(t_i), \gamma(t_i)) < \varepsilon$ pour tout $t_i \in Y$. On a alors:

$$\ell(\gamma) \leq \Sigma(y) + \varepsilon \leq \Sigma_j(Y) + \varepsilon + (n+1)\varepsilon \leq \ell(\gamma_j) + (n+2)\varepsilon.$$

Comme ε est arbitraire, on a la semi-continuité inférieure.

- (c) Il faut prendre la convergence \mathcal{C}^1 c'est à dire qu'il faut que γ_n converge uniformément vers γ et que $\dot{\gamma}_n$ converge vers $\dot{\gamma}$ dans TM muni de la topologie de fibré vectoriel, c'est à dire, la topologie qui rend continue la projection $\pi : TM \rightarrow M$.
- 7.5. Soient $\gamma : [0, d(p, q)] \rightarrow M$ et $\eta : [0, d(p, q)] \rightarrow M$ deux géodésiques minimisantes de p à q . Supposer par contradiction que η est minimisante après q , c'est à dire qu'il existe $\varepsilon > 0$ tel que $\eta : [0, d(p, q) + \varepsilon] \rightarrow M$ est minimisante. On a donc que le morceau de courbe $\eta|_{[d(p, q) - \varepsilon, d(p, q) + \varepsilon]}$ est minimisant. Or γ est aussi minimisante jusqu'à q , donc si on définit la courbe $\phi : [0, d(p, q) + \varepsilon] \rightarrow M$ par $\phi(t) = \gamma(t)$ si $t \in [0, d(p, q)]$ et $\phi(t) = \eta(t)$ si $t \in [d(p, q), d(p, q) + \varepsilon]$. Mais alors ϕ est aussi une géodésique, or ϕ n'est pas différentiable en $d(p, q)$, et dans notre cadre \mathcal{C}^∞ les géodésiques sont lisses, en tant que solution de l'équation des géodésiques. Nous avons donc une contradiction.