

# Programmation

## GC/MX, Cours 8

18 novembre 2022

*Jean-Philippe Pellet*

```

class ProgramView(Canvas):
    def __init__(self, parent, view) -> None:
        Canvas.__init__(self, parent, height=2 * TOP_MARGIN + 4 * LINE_HEIGHT, highlightthickness=0, view)

    def redraw(
        self,
        program: Program,
        current_subprogram: List[Instruction],
        current_instruction_index: int,
    ) -> None:
        height = self.winfo_height()
        width = self.winfo_width()

        self.delete(ALL)
        self.create_rectangle(0, 0, width, height, fill=window_background_color, width=0)

        # boucle pour les 4 sous-programmes P1 à P4
        for l, subprogram in enumerate(
            [program.P1, program.P2, program.P3, program.P4]
        ):
            # dessin du titre
            instruction_center_y = TOP_MARGIN + 1 * LINE_HEIGHT + LINE_HEIGHT // 2
            self.create_text(LEFT_MARGIN // 2, instruction_center_y, text=f"P{l + 1}")

            # dessin de chaque instruction
            for j, instr in enumerate(subprogram):
                instruction_center_x = (
                    LEFT_MARGIN
                    + j * (INSTRUCTION_BOX_SPACING + INSTRUCTION_BOX_WIDTH)
                    + INSTRUCTION_BOX_WIDTH // 2
                )
                instruction_x = instruction_center_x - INSTRUCTION_BOX_WIDTH // 2
                instruction_y = instruction_center_y - INSTRUCTION_BOX_HEIGHT // 2
                instruction_width = INSTRUCTION_BOX_WIDTH
                instruction_height = INSTRUCTION_BOX_HEIGHT

```

# Previously, on Programmation...

- **Types** de base en Python: `int`, `float`, `str`, `bool`
- **Méthodes, fonctions et slicing** pour calculer des valeurs dérivées
- **Conditions** pour exécuter du code selon la valeur d'une expression booléenne:  
`if` <condition>: ... `else`: ... et ses variantes
- **Boucles** pour exécuter du code plusieurs fois:
  - Boucle `while` <condition>: ...
  - Boucle `for` `i` `in` `range(...)`: ...
- **Déclaration de fonctions** avec type de retour et paramètres:
  - `def` `calculate_area(r: float)` `->` `float`: `return` ...
- Utilisation de **listes**
- Utilisation de **sets**
- Utilisation de **dictionnaires**
- Déclaration de **classes**: `@dataclass` `class` `Rectangle`: ...

# Cours de cette semaine

*Manipulation d'images*  
*Introduction au miniprojet*

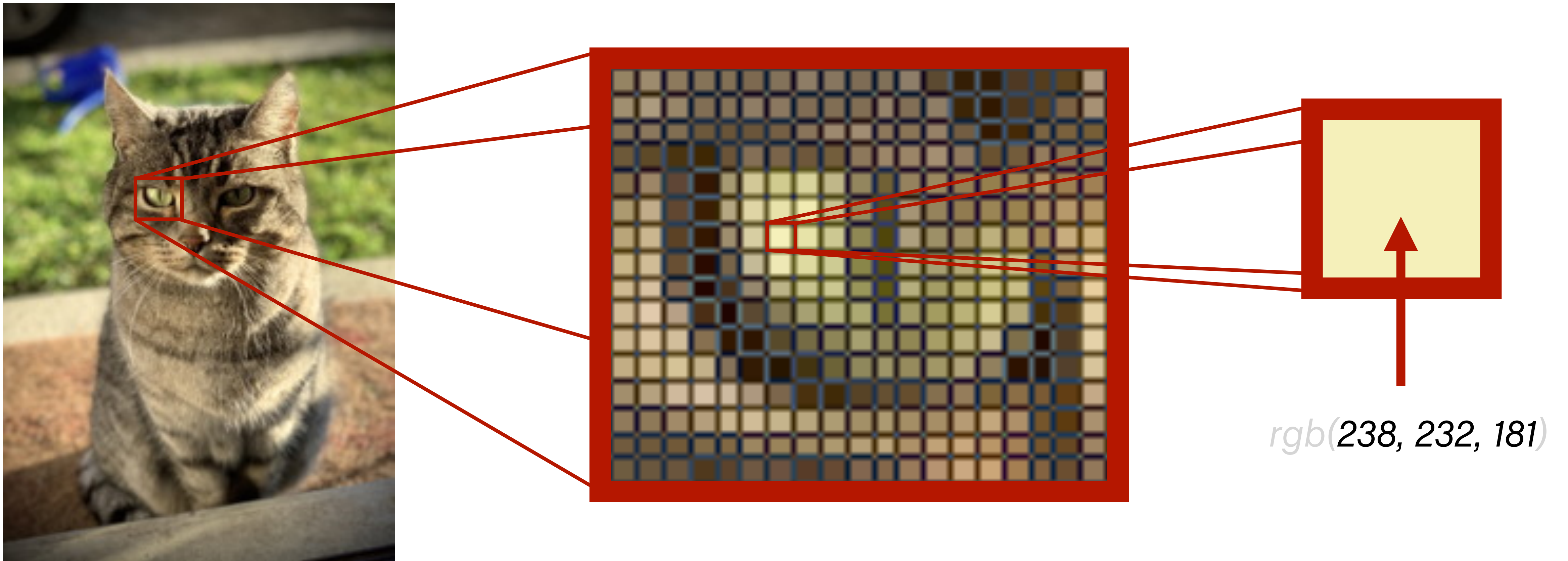
# Cours de cette semaine

*Manipulation d'images*

*Introduction au miniprojet*

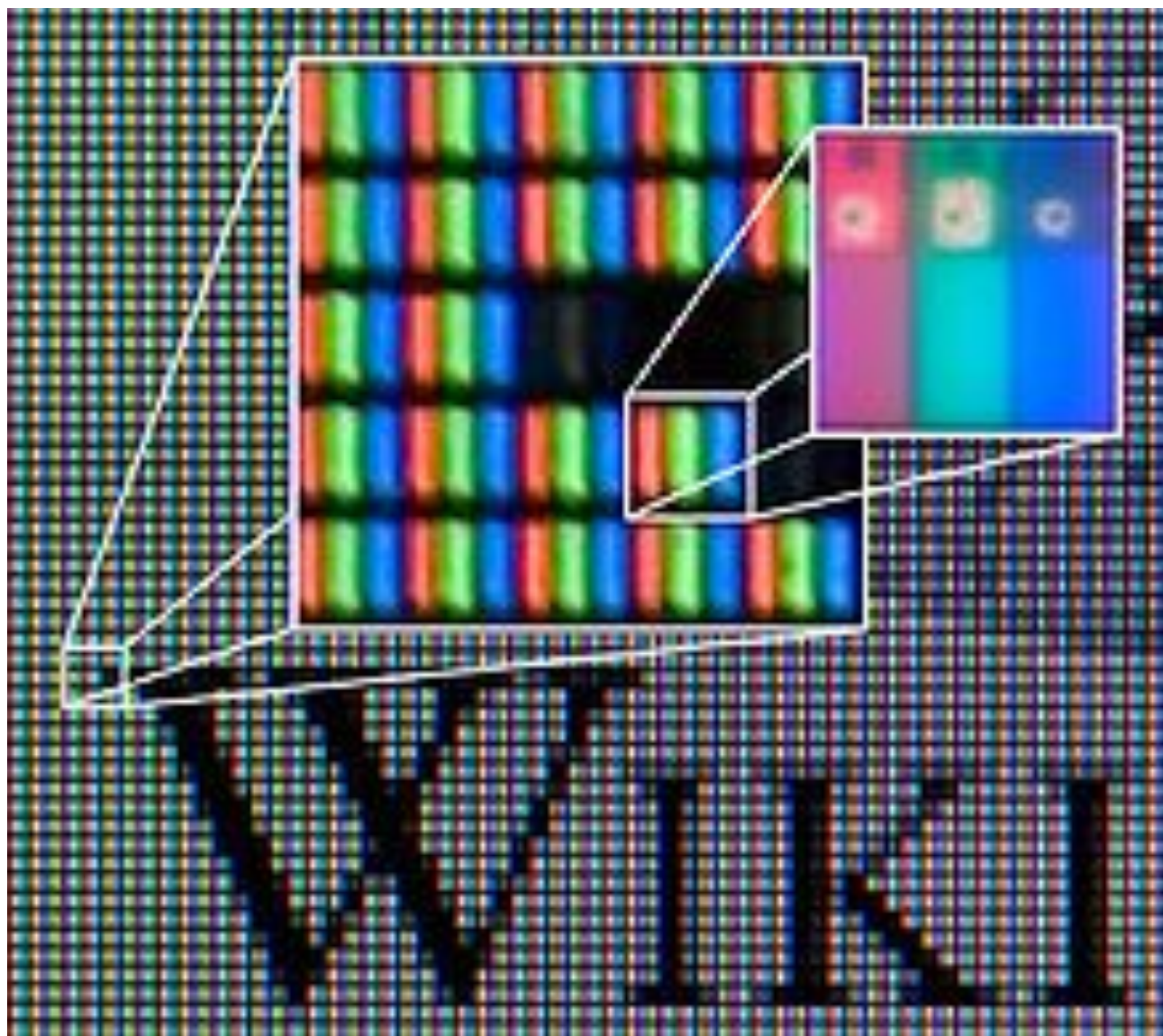
# Représentation des images et couleurs

- Images **matricielles** (JPEG, PNG, ...), images **vectérielles** (SVG, ...)
- Image matricielle = **grille** de pixels (*picture element*)



# Stockage d'un pixel

- En **couleur**: **3 composantes** — rouge, vert, bleu
  - Chaque composante va de 0 à 255, donc stockage sur 8 bits
  - 24 bits par pixel, 16'777'216 couleurs possibles ( $2^{24}$ )



- En **niveaux de gris**, **une seule composante**
  - 8 bits par pixel

# Manipulation d'images en Python

- Python n'est **pas spécialement efficace** pour traiter de grandes quantités de données avec les types de base (liste, etc.)
  - On paie la flexibilité du langage en **mémoire** et en **temps d'exécution**
  - Il nous faut une structure de données qui fournisse des **listes (multidimensionnelles) homogènes**
- **numpy** — Numerical Python
  - Fournit des **listes rapides**
  - Dim. 0: scalaire; dim. 1: vecteur; dim. 2: matrice; 3+: tenseur...
    - ➔ Ou: 2 dimensions: images en niveaux de gris; 3 dimensions: images RGG
- Bibliothèque **Pillow**, décode et encode les images et les manipule avec numpy
- On utilisera des **fonctions auxiliaires** qui elles-mêmes utiliseront Pillow et numpy

*Démo*

# Création d'images en niveaux de gris

Module *miniprojectutils.py* à télécharger depuis Moodle; fournit les fonctions faciles d'accès

```
from miniprojectutils import *
```

Nouvelle image en niveaux de gris de 10 × 10 pixels

```
img = new_image_grey(10, 10)
```

```
print(img)
```

Affiche les valeurs brutes: une matrice de 10 × 10 zéros = 100 pixels noirs

```
save_image(img, "black.png")
```

Enregistre ces données au format PNG (sans pertes).  
Pour le miniprojet: plutôt .jpg (avec pertes, mais fichiers plus petits)

```
[[0 0 0 0 0 0 0 0 0 0]
 [0 0 0 0 0 0 0 0 0 0]
 [0 0 0 0 0 0 0 0 0 0]
 [0 0 0 0 0 0 0 0 0 0]
 [0 0 0 0 0 0 0 0 0 0]
 [0 0 0 0 0 0 0 0 0 0]
 [0 0 0 0 0 0 0 0 0 0]
 [0 0 0 0 0 0 0 0 0 0]
 [0 0 0 0 0 0 0 0 0 0]
 [0 0 0 0 0 0 0 0 0 0]]
```



```
for row in range(10):
```

Équivalent! Le ":" sélectionne toute la ligne!

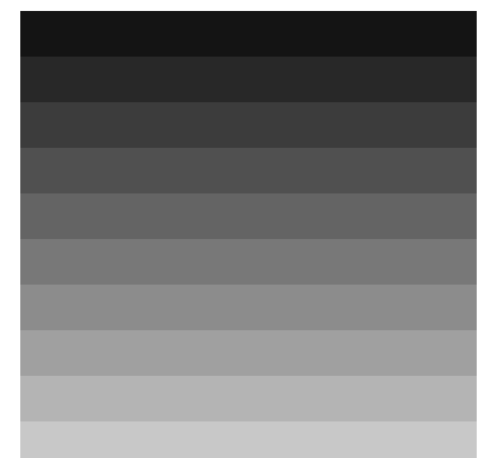
```
for row in range(10):
```

```
img[row, :] = (row + 1) * 20
```

```
for col in range(10):
```

```
img[row, col] = (row + 1) * 20
```

```
[[ 20  20  20  20  20  20  20  20  20  20]
 [ 40  40  40  40  40  40  40  40  40  40]
 [ 60  60  60  60  60  60  60  60  60  60]
 [ 80  80  80  80  80  80  80  80  80  80]
 [100 100 100 100 100 100 100 100 100 100]
 [120 120 120 120 120 120 120 120 120 120]
 [140 140 140 140 140 140 140 140 140 140]
 [160 160 160 160 160 160 160 160 160 160]
 [180 180 180 180 180 180 180 180 180 180]
 [200 200 200 200 200 200 200 200 200 200]]
```



```
print(img)
```

```
save_image(img, "gradient.png")
```



# Dessiner des formes

Tâche: générer l'image ci-contre ⇒

```
img = new_image_grey(10, 10)
```

```
for col in range(2, 8):  
    img[2, col] = 255
```

```
for row in range(3, 7):  
    img[row, 2] = 255  
    img[row, 7] = 255
```

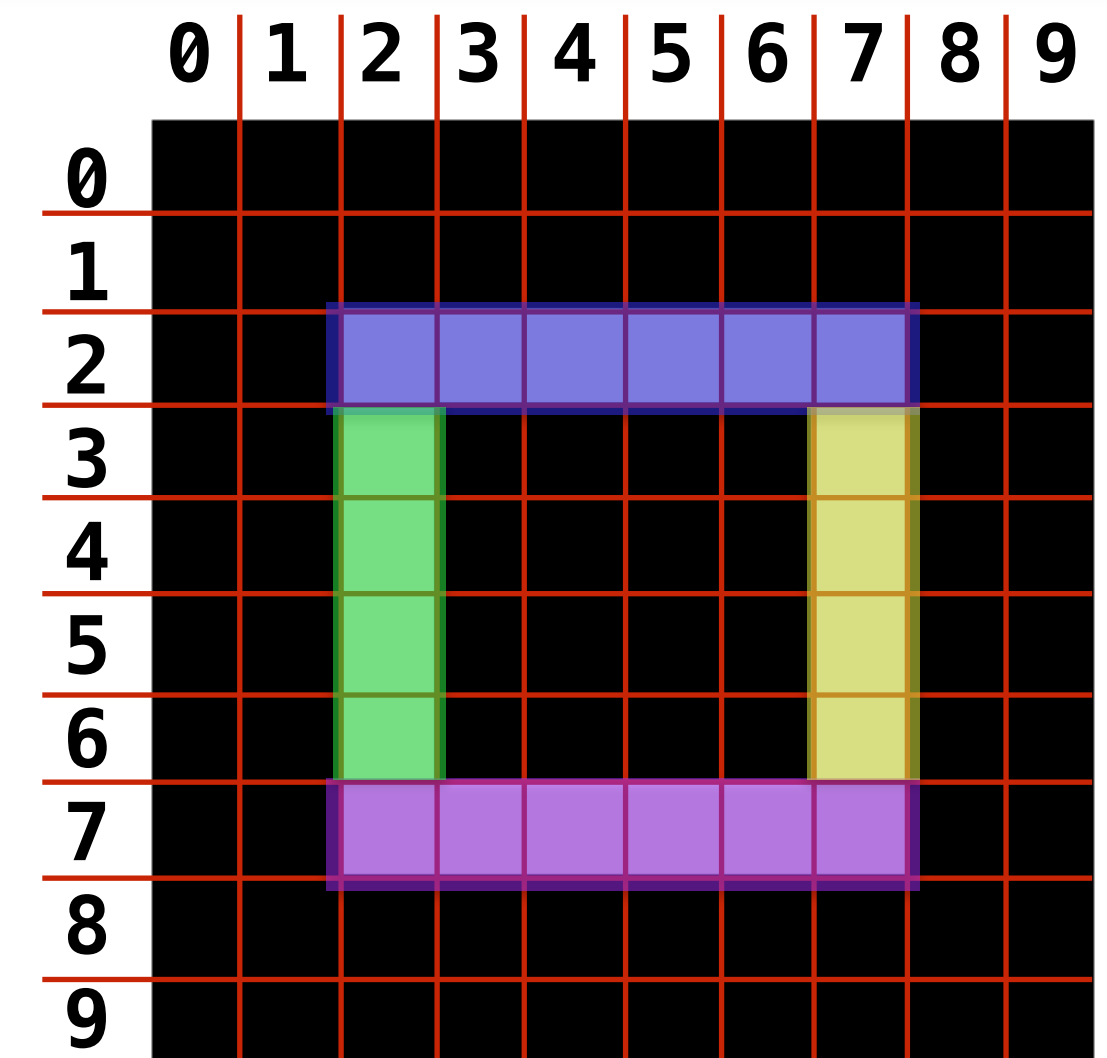
```
for col in range(2, 8):  
    img[7, col] = 255
```

```
print(img)  
save_image(img, "box.png")
```

Écriture des zones blanches pixel par pixel

Ligne par ligne

```
img[2, 2:8] = 255  
img[3:7, 2] = 255  
img[3:7, 7] = 255  
img[7, 2:8] = 255
```



```
img[[2, 7], 2:8] = 255  
img[3:7, [2, 7]] = 255
```

«Zone par zone»

# Des images couleur

Image RGB: chaque pixel est maintenant non plus un nombre, mais 3, pour les 3 composantes RGB

```
img = new_image_rgb(250, 250)
```

```
print(img[125, 125])
```

Le pixel (125, 125) est noir, représenté ici par la liste de 3 éléments: [0 0 0]

```
for row in range(250):  
    for col in range(250):  
        img[row, col] = [row, 0, col]
```

```
save_image(img, "output.png")
```

Pour modifier un pixel donné, on ne lui affecte pas une seule valeur, mais de nouveau, une liste de 3 composantes

*Que génère ce code?*



# Subscripting dans numpy

- Dans `img[x, y]`, `x` et `y` peuvent être:
  - Une **coordonnée** sous forme de nombre entier: `0` `10` `i` *etc.*
  - Une **plage**: `0:10` `5:` `10:` `:` *etc.*
  - Une **liste de coordonnées**: `[0, 2, 8]` *etc.*
- La **lecture d'un pixel** via `img[x, y]` donne:
  - Un **nombre entier** si l'image est en niveaux de gris
  - Une **liste de trois nombres** si l'image est en RGB
- Dans l'**écriture d'un pixel** via `img[x, y] = p`, `p` doit être:
  - Un **nombre entier** si l'image est en niveaux de gris
  - Une **liste de trois nombres** si l'image est en RGB

# Cours de cette semaine

*Manipulation d'images*  
*Introduction au miniprojet*

# Miniprojet: administratif

---

- **15%** de la note (midterm: 50%, examen final: 35%)
  - Examen final **plus court** que midterm; pas de question ouverte de programmation
  - Mais toujours un QCM, donc... **venez quand même** aux cours de programmation!
- Possible de travailler **par deux** ou **tout.e seul.e**
  - Groupe à indiquer via lien Moodle qui sera rendu disponible avant la soumission
- Charge horaire **estimée**: 8 heures
  - 4 heures cette semaine, puis 2 × 2 heures
  - Attention, c'est une **estimation!**

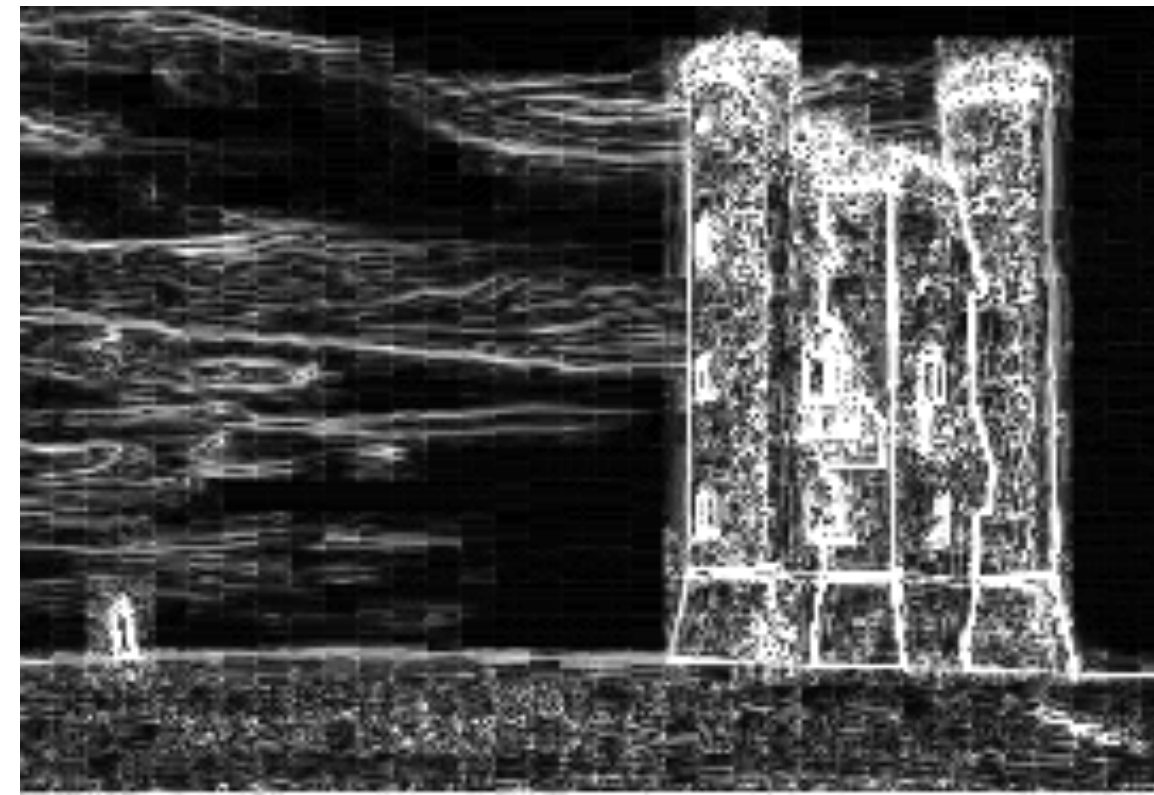
# Miniprojet

Selon une idée et projet original de  
Jamila Sam et Barbara Jobstmann

Original



Détection des pixels qui  
sont porteurs de plus ou  
moins d'information par  
rapport à leurs voisins  
avec un filtre Sobel



Résultat

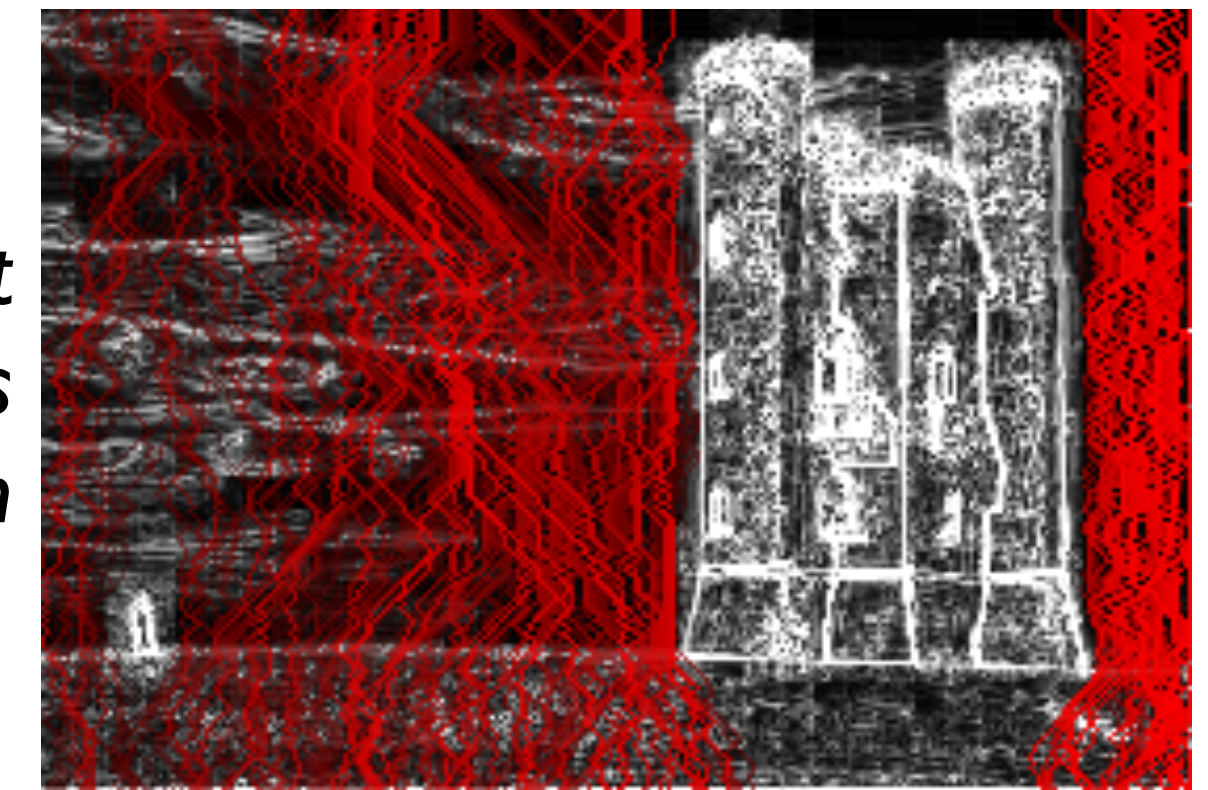


Suppression de ces tracés  
dans l'image originale

Conversion en niveaux  
de gris et lissage



Détection de tracés de haut  
en bas qui passent par des  
pixels de basse information



# Miniprojet

Déjà dans le code de base sur Moodle

```
def seam_carving(img_path: str, num_cols: int) -> None:
    name, ext = split_name_ext(img_path)
    folder = name + os.path.sep
    os.makedirs(folder, exist_ok=True)

    img = load_image(img_path)

    img_grey = to_grayscale(img)
    save_image(img_grey, folder + "grey" + ext)

    img_grey = smoothen(img_grey)
    save_image(img_grey, folder + "smooth" + ext)

    img_grey = sobel(img_grey)
    save_image(img_grey, folder + "sobel" + ext)
    img_grey = np.uint8(img_grey)

    for i in range(num_cols):
        seam = find_seam(img_grey)

        img_highlight = highlight_seam(img, seam)
        save_image(img_highlight, folder + f"highlight_{i}" + ext)
        img_grey_highlight = highlight_seam(img_grey, seam)
        save_image(img_grey_highlight, folder + f"highlight_{i}_grey" + ext)

        img = remove_seam(img, seam)
        save_image(img, folder + f"step_{i}" + ext)
        img_grey = remove_seam(img_grey, seam)
```

Création d'un dossier pour stocker le résultat

Chargement de l'image

Conversion en niveaux de gris et sauvegarde intermédiaire

Lissage de l'image (+ sauvegarde)

Application du filtre Sobel (+ sauvegarde)

Boucle qui se répète autant de fois qu'on veut enlever de colonnes

On repère un *seam* — semaine prochaine

On enregistre des images intermédiaires où on montre où se trouve le *seam* détecté

On supprime le *seam* de l'image (et aussi de l'image en gris) et on enregistre le résultat, puis on recommence la boucle si nécessaire

# Miniprojet: votre travail

```
def rgb_to_grey(r: int, g: int, b: int) -> int:
    """Convert an RGB color to a greyscale value."""
    return ... # TODO
```

Convertit un pixel avec ses 3 composantes RGB en un seul niveau de gris (selon formule de la donnée)

```
def to_grayscale(img: Image) -> Image:
    """Convert the given image to grayscale."""
    print("    Converting to grayscale...")
    return ... # TODO
```

Convertit une image RGB entière en une image de même taille en niveau de gris

```
def clamp_index(index: int, length: int) -> int:
    """Return the index, clamped to the range [0, length-1]."""
    return ... # TODO
```

Retourne un index pas plus petit que 0 et pas plus grand que  $length - 1$

```
def apply_kernel(img_grey: Image, kernel: Kernel) -> Image:
    """Apply a kernel to an image."""
    return ... # TODO
```

Applique un *kernel* à une image (détails dans la donnée)

```
def find_seam(img_grey: Image) -> Seam:
    """Find the seam with the lowest energy."""
    print("    Finding seam...")
    return ... # TODO
```

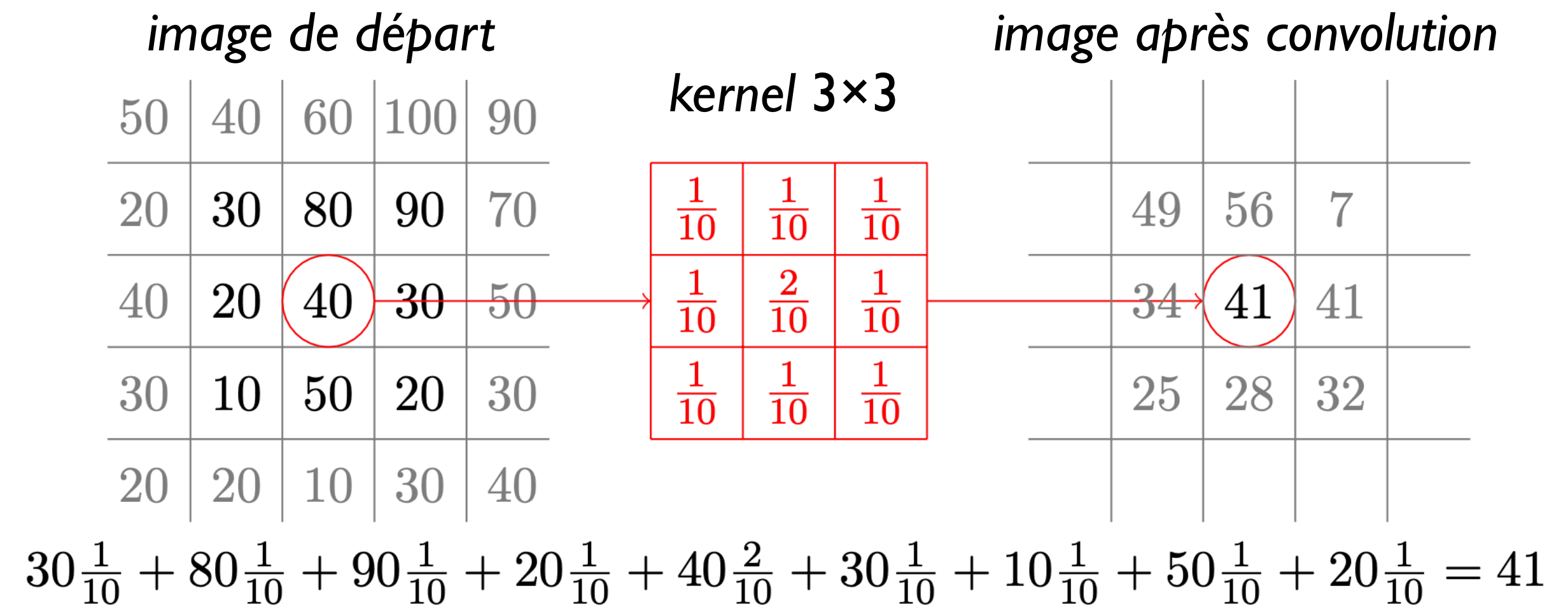
Cherche un *seam* dans une image (dont on part du principe qu'elle déjà passée par le lissage et le Sobel)

*intro théorique la semaine prochaine*



# Convolution

- **smoothen** and **sobel** ne sont pas à implémenter directement...
  - Car ils sont des **cas particulier** de **apply\_kernel**
  - Ceci implémente une opération de **convolution** sur l'image
- La convolution d'une image crée **une nouvelle image** où chaque pixel est le résultat d'une **somme pondérée des pixels voisins**
  - La façon de faire cette pondération est déterminée par la **matrice de convolution**, ou **kernel**
  - Exemple du **lissage**: il s'agit de faire une sorte de «moyenne 2D» des pixels voisins



# Que faire dans les bords?

- Pour calculer chaque nouveau pixel, on a besoin des pixels environnants
- Que faire des les bords?
  - On utilise la valeur du pixel le plus proche

|   |    |    |    |    |    |    |    |
|---|----|----|----|----|----|----|----|
| ? | ?  | ?  |    | 40 | 40 | 30 |    |
| ? | 40 | 30 | 50 | 40 | 40 | 30 | 50 |
| ? | 50 | 20 | 30 | 50 | 50 | 20 | 30 |
|   | 10 | 30 | 40 |    | 10 | 30 | 40 |

*Pour calculer le nouveau pixel en position (0, 0),  
on simule des pixels de bord supplémentaires lorsqu'on applique le kernel*

# Kernels

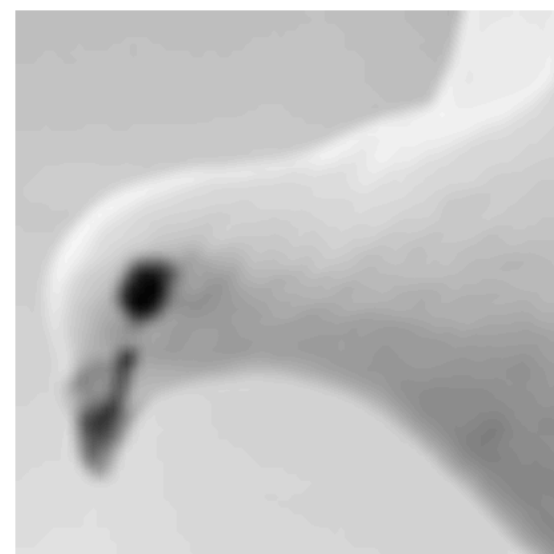
## Smoothen

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{10} & \frac{1}{10} & \frac{1}{10} \\ \frac{1}{10} & \frac{2}{10} & \frac{1}{10} \\ \frac{1}{10} & \frac{1}{10} & \frac{1}{10} \end{bmatrix}$$

Moyenne des pixels environnants, avec un poids légèrement plus haut pour le pixel central



Original



## Sobel X

$$\begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 \\ -2 & 0 & 2 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

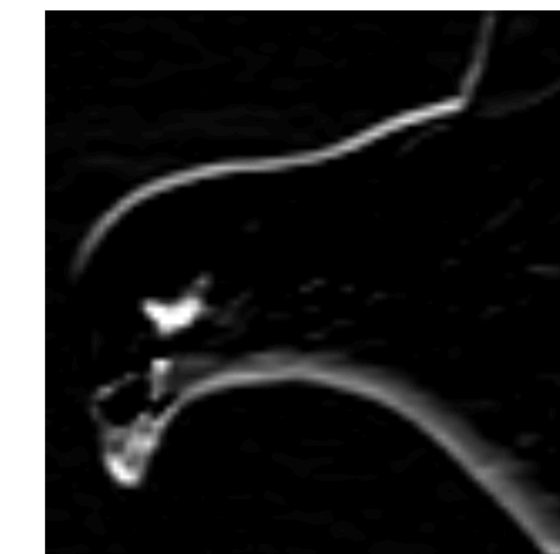
Calcule en quelque sorte une approximation du gradient de l'image, sur l'axe X et sur l'axe Y.

Un gradient de 0 veut dire que les pixels ne changent pas trop le long d'un axe, donc peu d'information. Un haut gradient indique des changements d'intensité des pixels, donc beaucoup d'information.



## Sobel Y

$$\begin{bmatrix} -1 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$



# Sobel, suite

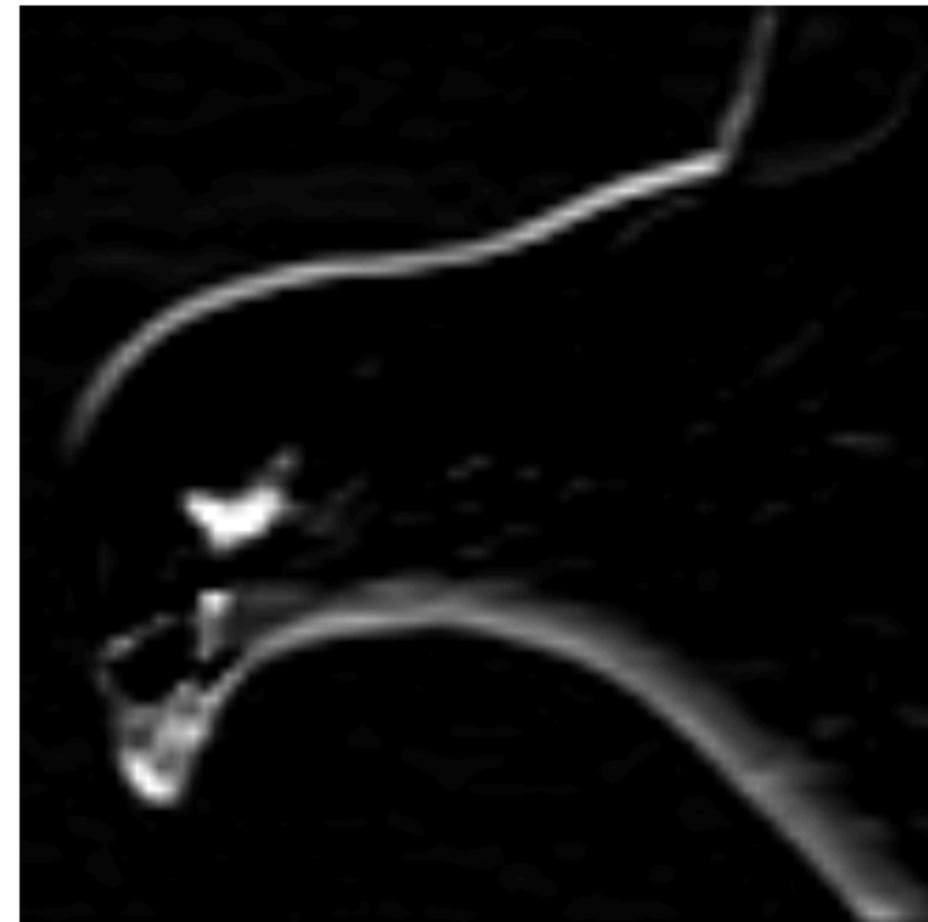
- Comment combiner cette mesure du changement horizontal (Sobel X) et du changement vertical (Sobel Y)?

**Composante X**  
du gradient

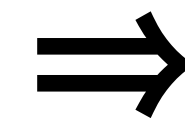


$x$

**Composante Y**  
du gradient



$y$



**Norme du gradient**



$$\sqrt{x^2 + y^2}$$

(à calculer bien sûr pour chaque pixel)

# Implémentation de `smoothen`

```
def smoothen(img_grey: Image) -> Image:
```

```
    """Smooth the image using a 3x3 kernel."""
```

```
    print("    Smoothing image...")
```

```
    kernel_smooth = np.array( [
```

```
        [1, 1, 1],
```

```
        [1, 2, 1],
```

```
        [1, 1, 1],
```

```
    ]) / 10
```

```
    return apply_kernel(img_grey, kernel_smooth)
```

Définit le kernel de lissage. On utilise un `np.array` plutôt que des listes «normales» parce que c'est plus efficace

... et parce qu'on peut d'un coup diviser tous les éléments par 10 comme ceci!

Ensuite, le résultat du lissage est «simplement» le résultat de la convolution de l'image en paramètre avec le kernel de lissage

# Implémentation de sobel

```
def sobel(img_grey: Image) -> Image:
    """Apply the Sobel filter to the image."""
    print("    Sobel...")
    kernel_sobel_x = np.array([
        [-1, 0, 1],
        [-2, 0, 2],
        [-1, 0, 1],
    ])
    sobel_x = apply_kernel(img_grey, kernel_sobel_x)
    kernel_sobel_y = np.array([
        [-1, -2, -1],
        [ 0,  0,  0],
        [ 1,  2,  1],
    ])
    sobel_y = apply_kernel(img_grey, kernel_sobel_y)
    result = np.sqrt(sobel_x * sobel_x + sobel_y * sobel_y)
    return result
```

On fait la convolution avec Sobel X pour calculer la composante horizontale

On fait la convolution avec Sobel Y pour calculer la composante verticale

On prend la racine de la somme des carrés (opération faite ici d'un coup sur tous les éléments!)

# Cours de la semaine prochaine

*Algorithme pour trouver le seam de moindre énergie*

# Résumé Cours 9

---

- Les **images** en Python sont (pour notre cas) représentés par structures bidimensionnelles (niveaux de gris) ou tridimensionnelles de **numpy**
- On peut **lire et écrire des pixels individuels**, qui sont soit **un nombre** unique entre 0 et 255 (niveaux de gris), soit **trois nombres** (RGB)
- Une **convolution** sur une image génère une nouvelle image selon une matrice de convolution ou **kernel**
- En **lissant** une image en niveaux de gris et en prenant la norme du gradient estimé avec les kernels **Sobel X** et **Sobel Y**, on obtient une image donnant une bonne idée de l'information générale véhiculée dans chaque pixel