

Determinants

That object was to present the subject as a continuous chain of arguments, separated from all accessories of explanation or illustration, a form which I venture to think better suited for a treatise on exact science than the semi-colloquial semi-logical form often adopted by Mathematical writers.

Lewis Carroll (1867)

$$\underline{d=2} \quad M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \quad \det(M) = ad - bc$$

$$\det(MN) = \det M \det N$$

$$M \in M_2(A)^X \iff \det M \in A^X$$

et alors $M^{-1} = (\det M)^{-1} \cdot \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}.$

Formes Multilinéaires

DÉFINITION 11.1. Soit V un K -espace vectoriel et $n \geq 1$ un entier. Une forme multilinéaire en n variables sur V est une application

$$\begin{array}{ccc} V^n & \mapsto & K \\ (v_1, \dots, v_n) & \mapsto & \Lambda(v_1, \dots, v_n) \end{array}$$

telle que pour tout $i = 1, \dots, n$ et tout choix de $n-1$ vecteurs $v_j \in V$, $j \neq i$, l'application "restriction à la i -ième composante"

$$v_i \in V \mapsto \Lambda(v_1, \dots, v_i, \dots, v_n) \in K$$

est linéaire:

$$\Lambda(v_1, \dots, \lambda \cdot v_i + v'_i, \dots, v_n) = \lambda \cdot \Lambda(v_1, \dots, v_i, \dots, v_n) + \Lambda(v_1, \dots, v'_i, \dots, v_n).$$

L'ensemble des formes multilinéaires en n variables sur V est note

$$\text{Mult}^{(n)}(V, K) \text{ ou bien } (V^*)^{\otimes n} \text{(notation "produit tensoriel").}$$

$$\begin{aligned} n=1: \quad \Lambda: \quad V &\longrightarrow K \text{ linéaire} \\ v_1 &\longrightarrow \Lambda(v_1) \quad \star \\ \Lambda &\in V^* \end{aligned}$$

Exemples:

$$V = K, \quad \wedge: K^n \rightarrow K$$
$$(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \mapsto \lambda(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$$

\wedge n'est pas une forme linéaire sur K^n

exemple: $\wedge(\lambda_1, \dots, \lambda_n) = \lambda_1 \cdot \lambda_2 \cdot \dots \cdot \lambda_n$

est une forme multilinéaire. sur K

$$- \quad V = K^2 \quad n=2$$

$$K^2 \times K^2 \longrightarrow K$$

... : $((x_1, y_1), (x_2, y_2)) \rightarrow x_1 \cdot x_2 + y_1 \cdot y_2$

produit scalaire euclidien.

et $n=2$ -multilinéaire = bilinéaire
 $n=3$ = trilinéaire
 $n=4$ = quadrilinéaire
⋮

$$v_1 = (x_1, y_1) \quad v'_1 = (x'_1, y'_1) \in K^2 \quad v_2 = (x_2, y_2)$$

$$(\lambda v_1 + v'_1) \cdot v_2 = \lambda v_1 \cdot v_2 + v'_1 \cdot v_2$$

$$- \quad v_2, v'_2 = (x'_2, y'_2)$$

$$v_1 \cdot (\lambda v_2 + v'_2) = \lambda v_1 \cdot v_2 + v_1 \cdot v'_2$$

$$(\lambda v_1 + v'_1) \cdot (\rho v_2 + v'_2)$$

$$= \rho (\lambda v_1 + v'_1) v_2 + (\lambda v_1 + v'_1) v'_2$$

$$= \lambda \rho v_1 \cdot v_2 + \rho v'_1 \cdot v_2 + \lambda v_1 \cdot v'_2 + v'_1 \cdot v'_2$$

/

$$- V = K^2 \quad n = 2$$

• \wedge • $K^2 \times K^2$ bilineaire

• \wedge • : $(v_1, v_2) \rightarrow v_1 \wedge v_2 = x_1 y_2 - y_1 x_2$

—

• \wedge • est bilineaire.

$$(\lambda v_1 + v'_1) \wedge v_2 = (\lambda x_1 + x'_1, \lambda y_1 + y'_1) \wedge (x_2, y_2)$$

$$= (\lambda x_1 + x'_1) \cdot y_2 - (\lambda y_1 + y'_1) \cdot x_2$$

$$= \lambda x_1 y_2 + x'_1 y_2 - (\lambda y_1 x_2 + y'_1 x_2)$$

$$= \lambda (x_1 y_2 - y_1 x_2) + x'_1 y_2 - y'_1 x_2$$

$$= \lambda v_1 \wedge v_2 + v'_1 \wedge v_2 \text{ etm lineare en } v_2.$$

Rmp

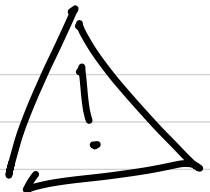
$$(x_1, y_1) \wedge (x_2, y_2) = \det \begin{pmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{pmatrix}$$

Exemple Général:

$$\Lambda: V^n \rightarrow K$$

Soit $l_1, l_2, \dots, l_n \in V^* = \text{Hom}_K(V, K)$

$$\Lambda = l_1 \otimes l_2 \otimes \dots \otimes l_n : (v_1, v_2, \dots, v_n) \rightarrow l_1(v_1) l_2(v_2) \dots l_n(v_n)$$



Notation

$$l_1 \otimes l_2 \otimes \dots \otimes l_n \neq l_1 \cdot l_2 \dots l_n$$

$$l_1, l_2, \dots, l_n : V \rightarrow K$$

$$v \mapsto l_1(v)l_2(v)\dots l_n(v)$$

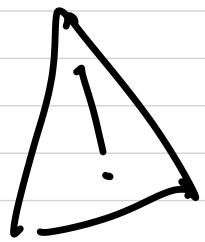
$\Lambda = l_1 \otimes \dots \otimes l_n$ est linéaire en v_1, v_2, \dots, v_n

- v_1 : on fixe v_2, v_3, \dots, v_n et on regarde

$$\begin{aligned} v_1 \rightarrow \Lambda(v_1, v_2, \dots, v_n) &= l_1(v_1) \cdot l_2(v_2) \cdot \dots \cdot l_n(v_n) \\ &= \pi \cdot l_1(v_1) \end{aligned}$$

$$\pi = l_2(v_2) \cdot \dots \cdot l_n(v_n) \in K$$

$v_1 \rightarrow \pi \cdot l_1(v_1)$ est linéaire car l_1 est linéaire.

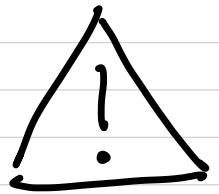


si $n \geq 2$ $v \rightarrow (l_1, \dots, l_n)(v)$

n est pas linéaire en v

$$n=2 \quad l_1 \cdot l_2(\lambda v + v') = l_1(\lambda v + v').l_2(\lambda v + v')$$

$$\begin{aligned} &= \lambda^2 \ell_1 \cdot \ell_2(v) + \lambda \ell_1(v) \ell_2(v') + \lambda \ell_1(v') \ell_2(v_2) \\ &\quad + \ell_1(v') \ell_2(v') . \end{aligned}$$



V^n est un K -ev.

$l_1 \otimes l_2 \otimes \dots \otimes l_n$ explique la notation

$$(V^*)^{\otimes n} = V_1^* \otimes V_2^* \otimes \dots \otimes V_n^*$$

PROPOSITION 11.1. L'ensemble $\text{Mult}^{(n)}(V, K) = (V^*)^{\otimes n}$ des formes multilinéaires en n variables est un K -espace vectoriel quand on le muni de l'addition et de la multiplication par les scalaires usuelle pour les fonctions à valeurs dans K : $\forall \Lambda, \Xi \in (V^*)^{\otimes n}$

$$(\lambda\Lambda + \Xi)(v_1, \dots, v_n) = \lambda\Lambda(v_1, \dots, v_n) + \Xi(v_1, \dots, v_n).$$

Preuve: exercice.

THÉORÈME 11.1 (Dimension et base de l'espace des formes multilinéaires). Soit $d = \dim V$, $\mathcal{B} = \{\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d\} \subset V$ une base et $\mathcal{B}^* = \{\mathbf{e}_1^*, \dots, \mathbf{e}_d^*\} \subset V^*$ la base duale. Alors $V^{*\otimes n}$ est de dimension finie égale à d^n ; une base de $V^{*\otimes n}$ est donnée par l'ensemble des formes multilinéaires de la forme

$$\mathbf{e}_{j_1}^* \otimes \cdots \otimes \mathbf{e}_{j_n}^*, \text{ quand } j_1, \dots, j_n \text{ parcourrent } \{1, \dots, d\}.$$

On note cette base

$$(\mathcal{B}^*)^{\otimes n} = \{\mathbf{e}_{j_1}^* \otimes \cdots \otimes \mathbf{e}_{j_n}^*, (j_1, \dots, j_n) \in [1, d]^n\}.$$

Pour tout $\Lambda \in (V^*)^{\otimes n}$ on a la décomposition

$$\Lambda = \sum_{j_1, \dots, j_n \leq d} \cdots \sum \Lambda(\mathbf{e}_{j_1}, \dots, \mathbf{e}_{j_n}) \mathbf{e}_{j_1}^* \otimes \cdots \otimes \mathbf{e}_{j_n}^*$$

Preuve: $n=2$.

$$B = \{e_1, \dots, e_d\} \subset V \quad B^* = \{\overset{\leftrightarrow}{e}_1, \dots, \overset{\leftrightarrow}{e}_d\} \subset V^*$$

$$\Lambda: V \times V \rightarrow K$$

$$(v_1, v_2) \rightarrow \Lambda(v_1, v_2)$$

? Λ est CL des $\{e_1 \otimes e_N^*, e_1 \otimes e_2^*, \dots, e_1 \otimes e_d^*,$
 $e_2 \otimes e_1^*, \dots, \dots$
 \vdots
 $e_d \otimes e_1^*, \dots, \dots, e_d \otimes e_d^*\}$

$$V = K^2 \quad v_1 = (x_1, y_1) \quad v_2 = (x_2, y_2)$$

$$\bullet \circ \bullet : (x_1, y_1) \cdot (x_2, y_2) = x_1 x_2 + y_1 y_2$$

$$= e_1^* \otimes e_1^*(v_1, v_2)$$

$$+ e_2^* \otimes e_2^*(v_1, v_2)$$

$$\bullet \wedge \bullet : (x_1, y_1) \wedge (x_2, y_2) = x_1 y_2 - y_1 x_2$$

$$= e_1^* \otimes e_2^*(v_1, v_2) - e_2^* \otimes e_1^*(v_1, v_2)$$

$$v_1 = \sum_{j=1}^d x_{1j} e_j \quad v_2 = \sum_{j=1}^d x_{2j} e_j$$

$$\wedge(v_1, v_2) = \wedge\left(\sum_{j=1}^d x_{1j} e_j, \sum_{k=1}^d x_{2k} e_k\right)$$

$$= \sum_{j=1}^d x_{1j} \wedge (e_j, \sum_{k=1}^d x_{2k} e_k)$$

$$\sum_{j=1}^d x_{1j} \sum_{k=1}^d x_{2k} \lambda(e_j, e_k)$$

$$= \sum_{j=1}^d \sum_{k=1}^d \lambda(e_j, e_k) x_{1j} x_{2k}$$

$$x_{1j} x_{2k} = e_j^*(v_1) e_k^*(v_2)$$

$$= e_j^* \otimes e_k^*(v_1, v_2)$$

$$\Lambda(v_1, v_2) \in V^2$$

$$\Lambda(v_1, v_2) = \sum_{j=1}^d \sum_{k=1}^d \Lambda(e_j, e_k) e_j^* \otimes e_k^*(v_1, v_2)$$

$$\Lambda = \sum_{j=1}^d \sum_{k=1}^d \Lambda(e_j, e_k) e_j^* \otimes e_k^*$$

$\{e_j^* \otimes e_k^* \mid (j, k) \in [1, d]^2\}$ est génératrice
 de $(V^*)^{\otimes 2}$

Supposons que on ait

$$\lambda = \sum_j \sum_k \lambda_{jk} e_j^r \otimes e_k^r = 0$$

Mais $\lambda_{jk} = 0 \forall j, k$. ?

$$\lambda(e_{j_0}, e_{k_0}) = \sum_j \sum_k \lambda_{jk} e_j^*(e_{j_0}) \cdot e_k^*(e_{k_0})$$

$$e_j^*(e_{j_0}) = \delta_{j=j_0} \quad e_k^*(e_{k_0}) = \delta_{k=k_0}$$

$$\wedge (e_{j_0}, e_{k_0}) = \lambda_{j_0 k_0} : 1 \cdot 1 = \lambda_{j_0 k_0} = 0$$

$n=2$

\square

Cas général: \wedge forme multilinéaire en n variables

$$\wedge(v_1, v_2, \dots, v_n) = ?$$

$$\forall i = 1, \dots, n \quad v_i = \sum_{j_i=1}^d x_{ij_i} e_{j_i}$$

$$\Lambda(v_1, v_2, \dots, v_n) = \sum_{d_i=1}^d x_{1j_1} \Lambda(e_1, v_2, \dots, v_n)$$

$$= \sum_{j_1=1}^d \sum_{j_2=1}^d \dots \sum_{j_n=1}^d x_{1j_1} \cdot x_{2j_2} \cdot \dots \cdot x_{nj_n} \Lambda(e_1, e_2, \dots, e_n)$$

$$= \sum_{j_1=1}^d \sum_{j_2=1}^d \dots \sum_{j_n=1}^d \Lambda(e_1, e_2, \dots, e_n) \underbrace{x_{1j_1} \cdot x_{2j_2} \cdot \dots \cdot x_{nj_n}}_{e_{j_1} \otimes \dots \otimes e_{j_n}(v_1, v_2, \dots, v_n)}$$

$$x_{j_1} \cdot x_{j_2} \cdot \dots \cdot x_{j_n} = e_{j_1}^*(v_1) \cdot e_{j_2}^*(v_2) \cdot \dots \cdot e_{j_n}^*(v_n)$$

$$= e_{j_1}^* \otimes e_{j_2}^* \otimes \dots \otimes e_{j_n}^*(v_1, v_2, \dots, v_n)$$

$$\Lambda = \sum_{j_1=1}^d \sum_{j_2=1}^d \dots \sum_{j_n=1}^d \Lambda(e_{j_1}, e_{j_2}, \dots, e_{j_n}) \cdot e_{j_1}^* \otimes e_{j_2}^* \otimes \dots \otimes e_{j_n}^*$$

pour mq la famille est libre on ge
donne

$$\lambda_0 : \{1, 2, \dots, d\}^n \longrightarrow K$$

$$\vec{j} = (j_1, \dots, j_n) \longrightarrow \lambda_{\vec{j}} = \lambda_{j_1, \dots, j_n}$$

$$t_q \wedge = \sum_{\vec{j} \in \{1, \dots, d\}^n} \lambda_{\vec{j}} e_j^* \otimes \dots \otimes e_{j_n}^* = \underline{\underline{0}}$$

pour $\vec{j} = (j_1, \dots, j_n) \in \{1, \dots, d\}^n$

on calcule

$$\Lambda(e_{j_1}, \dots, e_{j_n}) = \sum_{\vec{j} = (j_1, \dots, j_n)} \lambda_{\vec{j}} \overset{*}{e_{j_1}} \otimes \dots \otimes \overset{*}{e_{j_n}} (e_{j_1}, \dots, e_{j_n})$$

$$\overset{*}{e_{j_1}} \otimes \dots \otimes \overset{*}{e_{j_n}} (e_{j_1}, \dots, e_{j_n}) = \sum_{j_1=j_1} \cdot \sum_{j_2=j_2} \cdot \dots \cdot \sum_{j_n=j_n}$$

H $\vec{j}_0 \in \{j_0, \dots, j_m\}^n$

$\lambda(e_{j_0}, \dots, e_{j_m}) = 0 = \lambda_{\vec{j}_0} = \lambda_{\{j_0, \dots, j_m\}}$



Rmq: Multilinéaire vs linéaire

$$V^{*\otimes n}$$

$$(V^n)^*$$

une forme multilinéaire n'est une forme linéaire
sur V sur V^n

$$\vec{v} = (v_1, \dots, v_n) \in V^n$$

$$\ell(\lambda \vec{v} + \vec{v}') = \lambda \ell(\vec{v}) + \ell(\vec{v}')$$

$$\ell(\lambda v_1 + v'_1, \lambda v_2 + v'_2, \dots, \lambda v_n + v'_n)$$

$$= \lambda \ell(v_1, v_2, \dots, v_n) + \ell(v'_1, v'_2, \dots, v'_n)$$

$$\Lambda(\lambda v_1 + v'_1, \lambda v_2 + v'_2, \dots, \lambda v_n + v'_n)$$

= une somme de 2^n termes et un polynôme
en λ de degré n

$$= \lambda^n \Lambda(v_1, v_2, \dots, v_n) + \lambda^{n-1} \Lambda(\quad) \dots .$$

$$\lambda(\lambda_1 v_1 + v'_1, \lambda_2 v_2 + v'_2, \dots, \lambda_n v_n + v'_n) = \dots$$

$\lambda_1, \dots, \lambda_n$ pas forcément égaux

Formes Symétriques
/ Alternées

$$\Lambda : (v_1, \dots, v_n) \rightarrow \Lambda(v_1, \dots, v_n)$$

on fabrique une nouvelle forme en posant

$$\Lambda_{12} : (v_1, \dots, v_n) \rightarrow \Lambda(v_2, v_1, v_3, \dots, v_n)$$

si $i, j \in \{1, \dots, d\}$

on forme la forme Λ_{ij} en permutant v_i
et v_j

$$\Lambda_{ij}(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n) := \Lambda(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_n)$$

les Λ_{ij} ($i, j \in \{1, \dots, d\}$) sont des nouvelles
formes multilinéaire obtenues par
permutation de 2 variables.

DÉFINITION 11.2. Une forme multilinéaire

$$\Lambda : V^n \mapsto K$$

est dite

- Symétrique si $\forall i \neq j \leq n$

$$\Lambda_{ij} = (ij).\Lambda = \Lambda$$

c'est à dire $\forall (v_1, \dots, v_n) \in V^n$, on a

$$\Lambda(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_n) = \Lambda(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n).$$

Autrement dit si la valeur de Λ ne change pas quand on échange deux composantes.

- Alternée si $\forall i \neq j \leq n$

$$(ij).\Lambda = -\Lambda$$

c'est à dire $\forall (v_1, \dots, v_n) \in V^n$, on a

$$\Lambda(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_n) = -\Lambda(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n).$$

Autrement dit si sa valeur est changée en son opposée si on échange deux composantes distinctes.

$$V = K^2$$

$$\begin{aligned} - \quad V_1 \cdot V_2 &= x_1 x_2 + y_1 y_2 = x_2 v_1 + y_2 v_1 \\ &= V_2 \cdot V_1 \end{aligned}$$

$\circ \circ$ est symétrique

$$- \quad V_1 \wedge V_2 = x_1 y_2 - y_1 x_2 = -(x_2 y_1 - y_2 x_1)$$

$$\wedge \text{ est alternée.} \quad = -V_2 \wedge V_1$$

L'ensemble des formes multilinéaires symétriques en n variables sur V est note

$$\text{Sym}^{(n)}(V; K).$$

L'ensemble des formes multilinéaires alternées en n variables sur V est note

$$\text{Alt}^{(n)}(V; K).$$

PROPOSITION 11.2. *Les ensembles $\text{Sym}^{(n)}(V; K)$ et $\text{Alt}^{(n)}(V; K)$ sont des SEV de l'espace vectoriel $\text{Mult}^{(n)}(V; K)$.*

Exercice :

$\forall i, j \in \{1, \dots, n\}$

$$\Lambda_{ij} = \pm \Lambda$$

\uparrow
 ± 1 et pas 2 ou 3.

si $\Lambda_{ij} = 2\Lambda$

$$(\Lambda_{ij})_{ij} = \Lambda = 2 \Lambda_{ij} = 4 \Lambda.$$

Permutation et Signature

Action par permutation sur n-variables

la transformation

$$(v_1 \ v_i \ v_j \ v_n) \rightarrow (v_1 \dots v_j \dots v_i \dots v_n)$$

et une transposition sur l'ensemble $\{1, \dots, n\}$

des indices qui identifient les n variables.

$$\sigma \in G_n = \text{Bij}(\{1, 2, \dots, n\})$$

à m forme multilinéaire \wedge on associe
une nouvelle

$$\sigma \wedge: (v_1, \dots, v_n) \longrightarrow \wedge(v_{\sigma(1)}, v_{\sigma(2)}, \dots, v_{\sigma(n)})$$

si $\tau = (i_j)$ $\tau \cdot \wedge = \wedge_{i,j} \otimes n$

\Rightarrow Action $G_n \curvearrowright (V^*)^{\otimes n}$

THÉORÈME 11.2 (Action par permutation sur les formes multilinéaires). *Pour tout $\sigma \in \mathfrak{S}_n$, l'application*

$$\sigma.\bullet : \Lambda \in \text{Mult}^{(n)}(V, K) \mapsto \sigma.\Lambda \in \text{Mult}^{(n)}(V, K)$$

definit un automorphisme du K -ev $\text{Mult}^{(n)}(V, K)$.

Plus précisément, l'application

$$\sigma \in \mathfrak{S}_n \mapsto \sigma.\bullet \in \text{Aut}(\text{Mult}^{(n)}(V, K)) \subset \text{GL}(\mathcal{V}^{\otimes n})$$

verifie

- Soit Id_n la permutation triviale. On a $\forall \Lambda, \text{Id}_n.\Lambda = \Lambda$ autrement dit

$$\text{Id}_n.\bullet = \text{Id}_{\text{Mult}^{(n)}(V, K)}.$$

- $\forall \Lambda, \forall \sigma, \tau \in \mathfrak{S}_n$, on a

$$(\sigma \circ \tau).\Lambda = \sigma.(\tau.\Lambda)$$

autrement dit

$$(\sigma \circ \tau).\bullet = (\sigma.\bullet) \circ (\tau.\bullet) = \sigma.(\tau.\bullet).$$

En particulier, pour tout σ

$$(\sigma.\bullet) \circ (\sigma^{-1}.\bullet) = \text{Id}_n.\bullet = \text{Id}_{\text{Mult}^{(n)}(V, K)}$$

et donc $\sigma.\bullet$ est un automorphisme linéaire de $\text{Mult}^{(n)}(V, K)$ de recoproche $\sigma^{-1}.\bullet$.

Ainsi

$$\sigma \mapsto \sigma.\bullet$$

definit une action à gauche $\mathfrak{S}_n \curvearrowright \text{Mult}^{(n)}(V, K)$ par automorphismes linéaires.

Preuve : $(\sigma \circ \tau) \cdot \wedge = \sigma \cdot (\tau \cdot \wedge)$

$$\sigma \cdot (\tau \cdot \wedge)(v_1, \dots, v_n) = \tau \cdot \wedge(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(n)})$$

\wedge \wedge

on pose $w_i = v_{\sigma(i)}$

$$\begin{aligned} \tau \cdot \wedge(w_1, \dots, w_n) &= \wedge(w_{\tau(1)}, w_{\tau(2)}, \dots, w_{\tau(n)}) \\ &= \wedge(v_{\sigma(\tau(1))}, v_{\sigma(\tau(2))}, \dots, v_{\sigma(\tau(n))}) \\ &= (\sigma \circ \tau) \cdot \wedge(v_1, \dots, v_n) \end{aligned}$$

..... 

Signature le gpe G_n possède un unique
morphisme non-trivial

$$\text{sign}: G_n \rightarrow \{\pm 1\}$$
$$g \mapsto \text{sign}(g) \in \{\pm 1\}$$

$\forall \tau$ une transposition $\tau = (ij)$ $i \neq j \leq n$
 $\text{sign}(\tau) = -1$.

si $\sigma = \tau_1 \circ \tau_2 \circ \dots \circ \tau_k$ τ_i des transposition

$$\text{sign}(\sigma) = \prod_{i=1}^k \text{sign}(\tau_i) = (-1)^k$$

THÉORÈME 11.3. Les formes multilinéaires alternées $\text{Alt}^{(n)}(V; K)$ (resp. symétriques $\text{Sym}^{(n)}(V; K)$) sont exactement les formes multilinéaires vérifiant

$$(11.1.1) \quad \forall \sigma \in \mathfrak{S}_n, \sigma.\Lambda = \text{sign}(\sigma)\Lambda \text{ (resp. } \sigma.\Lambda = \Lambda).$$

Preuve: si Λ vérifie $\forall \sigma \in G_n \quad \sigma.\Lambda = \text{sign}(\sigma).\Lambda$
 Λ est alternée en prenant pour σ une transp quelconque.

- si Λ est tq $\forall \tau$ transp $\tau.\Lambda = -\Lambda$

$$\forall \sigma \in G_n \quad Q = \tau_1 \circ \tau_2 \circ \dots \circ \tau_k$$

$$\sigma.\Lambda = \tau_1 \circ \tau_{k-1}(\tau_k.\Lambda) = -\tau_1 \circ \dots \circ \tau_{k-1}.\Lambda$$

$$\sigma \Lambda = (-1)^k \Lambda = \text{sign}(\sigma) \Lambda.$$

On fait pareil pour le cas symétrique.

$$(\sigma \Lambda = \Lambda)$$



Dimension de l'espace des
formes alternées

THÉORÈME 11.4 (Dimension des espaces de formes alternees). *On suppose que car(K) ≠ 2. Soit d = dim V. On a*

$$\dim \text{Alt}^{(n)}(V; K) = \begin{cases} 0 & \text{si } n > d \\ 1 & \text{si } n = d \\ C_d^n \text{ si } n \leq d \end{cases}$$

Rmq: Car K<2 . $-1_K = 1_K$ $2_K = 0_K$

$$\text{si } \Lambda \text{ vérifie } \sigma.\Lambda = \text{sign}(\sigma).\Lambda \\ = \pm 1.\Lambda$$

$$= \pm 1_K.\Lambda = \Lambda$$

les formes alternées et symétriques sont confondues

par exemple: pour $V = K^2$

$\bullet \bullet = e_1^* \otimes e_1^* + e_2^* \otimes e_2^*$ et symétrique et alterné

$$\bullet \lambda_0 = e_1^* \otimes e_2^* - e_2^* \otimes e_1^*$$

$= e_1^* \otimes e_2^* + e_2^* \otimes e_1^*$ et symétrique et alterné.

$$\dim \text{Alt}^{(2)}(K^2) \geq 2$$

Preuve (1^{ere} partie) $n \geq d$

Rmq générale: si Λ est alternée

$$\Lambda(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_n) = 0$$

en effet on a

$$\begin{aligned} \Lambda(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_n) \\ = - \Lambda(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_n) \end{aligned}$$

$$2 \Lambda(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_n) = 0$$

$$\Rightarrow \Lambda(v_1, \dots, v_i, \dots, v_i, \dots, v_n) = 0$$

car $\text{Car } K \neq 2$.

Si $n > d$ et v_1, \dots, v_n des vecteurs de V
les vecteurs sont liés, il existe
un vecteur qui est CL les autres.

Supposons

$$v_n = \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_{n-1} v_{n-1}$$

$$\Lambda(v_1, v_2, \underbrace{v_{n-1}, \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_{n-1} v_{n-1}}_v)$$

$$= \lambda_1 \Lambda(v_1, v_2, \dots, v_1) + \lambda_2 \Lambda(v_1, v_2, \dots, v_2)$$

$$+ \dots + \lambda_{n-1} \Lambda(v_1, v_2, \dots, v_{n-1}) = 0$$

Si Λ est alternée à n variables

pour que $\Lambda(v_1, \dots, v_n)$ soit $\neq 0$,

faut que $\{v_1, \dots, v_n\}$ soit libre.

$$\Rightarrow n \leq d.$$

Montrons que si $n=d$ $\dim \text{Alt}^{(d)}(V) \leq 1$

$B = \{e_1, \dots, e_d\}$ = base de V

$\Lambda(v_1, \dots, v_d) = ?$

$$v_i = \sum_{j=1}^d x_{ij} e_j$$

$$\Lambda(v_1, \dots, v_n) = \sum_{j_1=1}^d \sum_{j_2=1}^d \dots \sum_{j_d=1}^d x_{1j_1} \cdot x_{2j_2} \cdot \dots \cdot x_{dj_d} \Lambda(e_{j_1}, \dots, e_{j_d})$$

$\Lambda(e_{j_1}, \dots, e_{j_d}) = 0$ si il existe

$$i, l' \text{ tq } e_{j_i} = e_{j_{l'}}$$

la somme est restreinte aux indices

(j_1, \dots, j_d) qui sont tous distincts

et qui varient entre 1 et d

(j_1, \dots, j_d) est en fait une permutation de
 $(1, 2, \dots, d)$

et donc chacun des termes qui suivent
à un multiindice

$$(f_1, \dots, f_d) = (\sigma(1), \dots, \sigma(d)) \text{ pour } \sigma$$

une permutation de $\{1, \dots, d\}$

$$\Lambda(e_{\sigma(1)}, \dots, e_{\sigma(d)}) = \text{sign}(\sigma) \Lambda(e_1, \dots, e_d)$$

\Rightarrow la valeur de Λ sont entièrement déterminée
des qu'on connaît $\Lambda(e_1, \dots, e_d)$

Cela montre que $\dim \text{Alt}^{(d)}(V) \leq 1$

et pour montrer l'égalité il faut trouver

$$\Lambda^q \quad \Lambda(e_1, \dots, e_d) \neq 0.$$

$n = d$: Construction d'une forme
alternée

Symétrisation:

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

f est paire si $f(-x) = f(x)$

f est impaire si $f(-x) = -f(x)$

Soit f quelconque: alors $f_+(x) = \frac{f(x) + f(-x)}{2}$ est paire
 $f_-(x) = \frac{f(x) - f(-x)}{2}$ est impaire

$$f_+(-x) = \frac{f(-x) + f(-+x)}{2} = \frac{f(-x) + f(x)}{2} = f_+(x)$$

$$f_-(x) = \frac{f(-x) - f(x)}{2} = -\frac{f(x) - f(-x)}{2}$$

$$e^+ f = f_+ + f_-$$

THÉORÈME 11.5 (Processus de symétrisation pour l'action d'un groupe fini). Soit K un corps, $(G, .)$ un groupe fini, V un K -ev de dimension finie et

$$\iota : G \mapsto \mathrm{GL}(V)$$

un morphisme de groupe de G vers le groupe des automorphismes de V . Soit

$$\chi : G \mapsto (K^\times, \times)$$

un morphisme de G vers le groupe multiplicatif de K (on dit que χ est un caractère de G à valeurs dans K^\times). Soit $v \in V$, alors le vecteur

$$v_\chi := \sum_{h \in G} \chi(h)^{-1} \cdot \iota(h)(v)$$

verifie pour tout $g \in G$

$$\iota(g)(v_\chi) = \chi(g) \cdot v_\chi.$$

Ex: $\chi = 1$

$$V = \mathcal{F}(\mathbb{R}, \mathbb{R}) \quad G = \{\pm 1\} \ni \varepsilon$$

e.g. $f: x \mapsto f(\varepsilon \cdot x)$

$$\begin{matrix} x_0: \{\pm 3\} \rightarrow (\mathbb{R}^*, x) \\ \varepsilon \rightarrow 1 \end{matrix} \quad x_0^{-1}$$

$$f_1 = 1 \cdot f + 1 \cdot (-1) \cdot f = f(x) + f(-x)$$

$$(-1) \cdot f_1 = f_1 \quad \text{et paire}$$

$$\chi: \varepsilon \in \{\pm\} \rightarrow \varepsilon \in \mathbb{R}^*$$

$$f_\chi = \chi^{(1)} \cdot 1 \cdot f + \chi^{(-1)} \cdot (-1) \cdot f$$

$$f_\chi(x) = f(x) + (-1) \cdot f(-x)$$

$$= f(x) - f(-x) \quad \text{impaire.}$$

$$(-1) \cdot f = -f$$

Preuve: $g \in G \quad i(g) \in GL(V)$

si $v \in V \quad i(g)(v) =: g \circ v$

$\chi: G \rightarrow K^*$

$$v_\chi = \sum_{h \in G} \chi(h)^{-1} \cdot h \circ v$$

$$g \circ v_\chi = g \circ \left(\sum_{h \in G} \chi(h)^{-1} \cdot h \circ v \right)$$

$$= \sum_{h \in G} x(h)^{-1} g \circ v$$

$$= \sum_{h \in G} x(h)^{-1} (g \cdot h) \circ v$$

$$= \sum_{h' \in G} x(g^{-1} \cdot h')^{-1} h' \circ v$$

$h = g \cdot h'$
 $h = g^{-1} \cdot h'$

$$x(g^{-1} \cdot h')^{-1} = (x(g)^{-1} \cdot x(h'))^{-1} = (x(g)^{-1})^{-1} x(h')^{-1}$$

$$g \circ \chi = \sum_{h' \in G} \chi(g) \chi(h')^{-1} \cdot h' \circ \chi$$

$$= \chi(g) \sum_{h' \in G} \chi(h')^{-1} h' \circ \chi$$

$$= \chi(g) \circ \chi$$

COROLLAIRE 11.1. Soit Λ une forme multilinéaire en n variables sur V alors

$$\Lambda_{\text{sign}} = \sum_{\sigma \in \mathfrak{S}_n} \text{sign}(\sigma) \sigma. \Lambda$$

est alternée.

Preuve : on applique le Thm de symétrisation

$$a "V" = \text{Alt}^{(n)}(V)$$

$$G = G_n \curvearrowright \text{Alt}^{(n)}(V)$$

$$\begin{matrix} X: G_n & \longrightarrow & \{\pm 1\} \\ \sigma & \longmapsto & \text{sign}(\sigma) \end{matrix}$$

$$\Lambda_{\text{sign}} = \sum_{\sigma \in \mathcal{G}_n} \text{sign}(\sigma)^{-1} \cdot \sigma \cdot \Lambda$$

$$\text{sign}(\sigma) = \pm 1 \quad \text{sign}(\sigma)^{-1} = \text{sign}(\sigma)$$

$$= \sum_{\sigma \in \mathcal{G}} \text{sign}(\sigma) \sigma \cdot \Lambda$$

et par le thm

$$\forall \tau \in \mathcal{G}_n \quad \tau \cdot \Lambda_{\text{sign}} = \text{sign}(\tau) \cdot \Lambda_{\text{sign}}$$

Determinant

Soit $B = \{e_1, \dots, e_d\}$ une base de V

$\Lambda = e_1^* \otimes \dots \otimes e_d^*$ alors la forme alternée

$\Lambda_{\text{sign}} = (e_1^* \otimes \dots \otimes e_d^*)_{\text{sign}}$ s'appelle le déterminant

de V dans la base B \det_B

$\det_B : (v_1, \dots, v_d) \rightarrow \det_B(v_1, \dots, v_d)$