Algèbre linéaire avancée II printemps 2023

Série 6 – Corrigé

L'exercice marqué d'un (+) sert d'introduction à la série, tandis que celui marqué d'une (*) est plus difficile. Tous les exercices sauf celui marqué d'une (*) seront corrigés. La correction sera postée sur Moodle 2 semaines après. Les solutions des exercices (*) et (+) seront discutées dans les séances d'exercices du mardi d'après et d'avant respectivement. Un des exercices (*) sera une question ouverte de l'examen final.

Exercice 1. Transformez les matrices réelles suivantes en matrices diagonales dont les éléments sont 0, 1 et -1. Combien de 0, 1 et -1 sont sur la diagonale ? (Ces quantités sont appelées l'indice de nullité, l'indice de positivité et l'indice de négativité.)

$$(+) \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 & 4 & 2 \\ 4 & 3 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Solution.

- 1. On va utiliser l'algorithme 3.1 pour diagonaliser A. On additionne -2 fois la première ligne sur la deuxième ligne pour obtenir $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & -5 \end{pmatrix}$ et -2 fois la première colonne sur la deuxième colonne pour obtenir la matrice diagonale $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -5 \end{pmatrix}$. Finalement, on multiplie la deuxième colonne par 1/5 et on a $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$. L'indice de nullité est donc $r_0 = 0$, l'indice de positivité est $r_+ = 1$, et l'indice de négativité est $r_- = 1$.
- 2. On additionne -1 fois la première ligne sur la deuxième ligne: $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$. On additionne -1 fois la première colonne sur la deuxième colonne : $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$. Donc l'indice de nullité est $r_0=1$, l'indice de positivité est $r_+=1$ et l'indice de négativité est $r_-=0$.
- 3. On additionne -2 fois la première ligne sur la deuxième ligne et après -2 fois la première colonne sur la deuxième colonne pour obtenir :

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & -5 & -3 \\ 2 & -3 & 1 \end{pmatrix}$$

On additionne -1 fois la première ligne sur la troisième ligne et après -1 fois la première colonne sur la troisième colonne pour obtenir :

$$\begin{pmatrix}
2 & 0 & 0 \\
0 & -5 & -3 \\
0 & -3 & -1
\end{pmatrix}$$

On additionne -3/5 fois la deuxième ligne sur la troisième ligne et et après -3/5 fois la deuxième colonne sur la troisième pour obtenir :

$$\begin{pmatrix}
2 & 0 & 0 \\
0 & -5 & 0 \\
0 & 0 & 4/5
\end{pmatrix}$$

On multiplie la première colonne par 1/2, la deuxième colonne par 1/5 et la troisième colonne par 5/4 pour avoir

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Donc l'indice de nullité est $r_0=0$, l'indice de positivité est $r_+=2$, et l'indice de négativité est $r_-=1$.

Exercice 2. Soit une forme bilinéaire symétrique $\langle ., . \rangle$ sur \mathbb{R} telle qu'il existe deux vecteurs $u, v \in \mathbb{R}^n$ vérifiants

- $\langle u, u \rangle > 0$, et
- $\langle v, v \rangle < 0$.

Montrer qu'il existe un vecteur $w \in \mathbb{R}^n$ non nul tel que $\langle w, w \rangle = 0$.

En déduire que le procédé de Gram-Schmidt est parfois impossible si la forme bilinéaire n'est ni définie positive, ni définie négative.

Solution. Soit $f:[0,1] \to \mathbb{R}^n$ le segment entre u et v :

$$f(t) = (1-t)u + tv.$$

L'application $t \mapsto \langle f(t), f(t) \rangle$ est continue de [0,1] dans \mathbb{R} , elle est positive en 0 et négative en 0. D'après le théorème des valeurs intermédiaires, il existe un $s \in (0,1)$ tel que l'application s'annule.

Le vecteur w = (1 - s)u + sv est un vecteur non nul car u et v sont non colinéaires et sa norme est nulle.

Le procédé de Gram-Schmidt sur la base $\{w,x\}$ est impossible pour un $x \in \mathbb{R}^n$ général, par exemple, car pour que $x-\alpha w$ soit perpendiculaire à w, on devrait avoir

$$\langle w, x - \alpha w \rangle = 0.$$

L'équation n'admet aucune solution si w et x ne sont pas déjà perpendiculaires. De plus, on peut montrer assez facilement que u et v ne peuvent pas tous les deux être perpendiculaires à w.

Exercice 3. Soit $\langle \cdot, \cdot \rangle$ le produit scalaire standard dans \mathbb{R}^n . Trouver une factorisation $A = A^*R$ du corollaire 3.19 de la matrice

$$(+) \; A_1 = egin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \ 1 & 1 & 0 \ 0 & 1 & 1 \ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{4 imes 3}, \qquad \qquad A_2 = egin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \ 1 & 1 & \ddots & dots \ 0 & 1 & \ddots & 0 \ dots & \ddots & \ddots & 1 \ 0 & \cdots & 0 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{(n+1) imes n}.$$

Solution. Nous trouvons une factorisation de A_2 , ce qui nous donne une factorisation de A_1 lorsque n=3.

On utilise le procédé de Gram-Schmidt et on démontre la forme générale de la factorisation par récurrence.

Soient v_1, \ldots, v_n les colonnes de $A = A_2$ et u_1, \ldots, u_n les vecteurs obtenus par Gram-Schmidt. Si $i \geq j+2$, on a $v_i \perp v_1, \ldots, v_j$ et donc $v_i \perp u_1, \ldots, u_j$ aussi, car span $(v_1, \ldots, v_k) = \operatorname{span}(u_1, \ldots, u_k)$ pour tout k. L'orthogonalisation de Gram-Schmidt peut donc être simplifée:

$$egin{align} u_1 &= v_1 \ u_{j+1} &= v_{j+1} - rac{v_{j+1}^T u_j}{\left\|u_i
ight\|^2} u_j, \ 1 \leq j \leq n-1 \ \end{dcases}$$

Nous montrons par récurrence que

$$\left(u_j
ight)_i = egin{cases} rac{(-1)^{i+j}}{j} & i \leq j \ 1 & i = j+1 \ 0 & i > j+1 \end{cases}.$$

Pour j=1, c'est vrai. Supposons que c'est vrai pour un $j\geq 1$. On obtient $\|u_j\|^2=rac{j+1}{j}$ et donc le coefficient de Fourier

$$rac{v_{j+1}^T u_j}{\left\|u_j
ight\|^2} = j/(j+1).$$

On a

$$egin{aligned} &(u_{j+1})_i = \left(v_{j+1} - rac{v_{j+1}^T u_j}{\|u_j\|^2} u_j
ight)_i \ &= \left(v_{j+1} - rac{j}{j+1} u_j
ight)_i \ &= egin{cases} 0 - rac{j}{j+1} rac{(-1)^{j+i}}{j} & i \leq j \ 1 - rac{j}{j+1} & i = j+1 \ 1 - 0 & i = j+2 \ 0 & i > j+2 \end{cases} \ &= egin{cases} rac{(-1)^{(j+1)+i}}{j+1} & i \leq j+1 \ 1 & i = j+2 \ 0 & i > j+2 \end{cases} \ &= egin{cases} rac{(-1)^{(j+1)+i}}{j+1} & i \leq j+1 \ 1 & i = j+2 \ 0 & i > j+2 \end{cases} \end{aligned}$$

La matrice R" est

$$R_{i,j}^{\prime\prime}=egin{cases} 1 & i=j \ rac{j}{j+1} & i=j-1 \ 0 & autrement \end{cases}.$$

Nous avons A = A''R'' comme désiré. Afin de normaliser les colonnes de A'', nous multiplions la j-ième colonne u_j de A'' par $||u_j||^{-1}$ et la j-ième ligne de R'' par $||u_j||$. Ceci nous donne

$$A''R''=\underbrace{A''egin{pmatrix} \left\|u_1
ight\|^{-1} & & & \ & \ddots & & \ & & \left\|u_n
ight\|^{-1}
ight)}_{-\cdot A'} \underbrace{\left(\left\|u_1
ight\| & & & \ & \ddots & & \ & & \left\|u_n
ight\|
ight)}_{R'} \left(\left\|u_1
ight\| & & & \ & \ddots & & \ & \left\|u_n
ight\|
ight)}_{R'}.$$

Finalement, on a

$$A_{i,j}' = egin{cases} (-1)^{i+j} \left(j(j+1)
ight)^{-1/2} & i \leq j \ \sqrt{rac{j}{j+1}} & i = j+1 \ 0 & autrement \end{cases}$$

et

$$R_{i,j}' = egin{cases} \sqrt{rac{j-1}{j}} & i=j-1 \ \sqrt{rac{j+1}{j}} & i=j \end{cases}. \ 0 & autrement \end{cases}.$$

Pour la partie 1., ceci implique que

$$A_1 = egin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \ 1 & 1 & 0 \ 0 & 1 & 1 \ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = egin{pmatrix} \sqrt{1/2} & -\sqrt{1/6} & \sqrt{1/12} \ \sqrt{1/2} & \sqrt{1/6} & -\sqrt{1/12} \ 0 & \sqrt{2/3} & \sqrt{1/12} \ 0 & 0 & \sqrt{3/4} \end{pmatrix} egin{pmatrix} \sqrt{2} & \sqrt{1/2} & 0 \ 0 & \sqrt{3/2} & \sqrt{2/3} \ 0 & 0 & \sqrt{4/3} \end{pmatrix}.$$

Exercice 4. Soient les vecteurs

$$u=egin{pmatrix} 2\ 2\ 2\ 2 \end{pmatrix}, \quad v_1=egin{pmatrix} 0\ 1\ 0\ 1 \end{pmatrix}, \quad v_2=egin{pmatrix} -1\ 1\ 0\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_3=egin{pmatrix} -1\ 0\ 1\ 0 \end{pmatrix}.$$

Quelle est la distance entre u et $V = \operatorname{span}\{v_1, v_2, v_3\}$? La distance entre u et V est $\operatorname{dist}(u, V) = \min_{v \in V} \|u - v\|$, où la norme $\|\cdot\|$ est par raport au produit scalaire ordinaire.

Solution. Soit $V = \text{span}\{v_1, v_2, v_3\}$. La distance entre un vecteur u et un sous-espace V est par définition $\min_{v \in V} \|u - v\|$. En posant

$$A=(v_1,v_2,v_3)=egin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \ 1 & 1 & 0 \ 0 & 0 & 1 \ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

on obtient $\operatorname{span}\{v_1,v_2,v_3\}=\{Ax|\ x\in\mathbb{R}^3\}$, donc $\min_{v\in V}\|u-v\|=\min_{x\in\mathbb{R}^3}\|u-Ax\|$. On sait du cours que la solution x^* du système $A^TAx=A^Tu$ est un vecteur tel que $\|u-Ax\|$ est minimisée. Donc il suffit de résoudre ce sytème et alors $\|Ax^*-u\|$ est la réponse voulue.

$$A^TA = egin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \ 1 & 2 & 1 \ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}, \qquad A^Tu = egin{pmatrix} 4 \ 0 \ 0 \end{pmatrix}, \ (A^TA)^{-1} = egin{pmatrix} rac{3}{4} & -rac{1}{2} & rac{1}{4} \ -rac{1}{2} & 1 & -rac{1}{2} \ rac{1}{4} & -rac{1}{2} & rac{3}{4} \end{pmatrix}, \qquad (A^TA)^{-1}A^Tu = x^\star = egin{pmatrix} 3 \ -2 \ 1 \end{pmatrix}.$$

Ainsi,

$$\|Ax^\star-u\|=\left\|egin{pmatrix}1\\1\\1\\3\end{pmatrix}-egin{pmatrix}2\\2\\2\end{pmatrix}
ight\|=\left\|egin{pmatrix}-1\\-1\\-1\\1\end{pmatrix}
ight\|=2$$

est la réponse voulue.

Preuve alternative: On applique le procédé de Gram-Schmidt sur v_1, v_2, v_3, u pour obtenir une base orthogonale v_1', v_2', v_3', u' . Alors, u = u' + x, où $x \in \operatorname{span}(v_1, v_2, v_3)$ et $||u'|| = \operatorname{dist}(u, V)$ avec le théorème 2.21.

Exercice 5.

1. Soit V un espace vectoriel sur K avec une base $B=\{v_1,\ldots,v_n\},\,\langle\cdot,\cdot\rangle$ une forme bilinéaire symétrique, et $P\in K^{n\times n}$ inversible telle que $P^TA_B^{\langle\cdot,\cdot\rangle}P$ est une matrice diagonale.

Montrer que les éléments $u_k \in V$ tels que $[u_k]_B = P_k$, où P_k est la k-ième colonne de P, forment une base orthogonale de V.

2. Soit maintenant V un espace vectoriel sur \mathbb{Z}_3 , $B = \{v_1, v_2, v_3\}$ une base V et $\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V \to \mathbb{Z}_3$ une forme bilinéaire symétrique t.q.

$$A_{\mathcal{B}}^{\langle\cdot,\cdot
angle} = egin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \ 2 & 0 & 2 \ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

Déterminer une base orthogonale de V.

Solution.

1. Soient $D=P^TA_B^{\langle\cdot,\cdot
angle}P$ une matrice diagonale, et $u_k\in V$ tels que $[u_k]_B=P_k$, $c ext{-}\grave{a} ext{-}d\ u_k=\sum_{i=1}^n P_{i,k}v_i$. Alors,

$$egin{aligned} \langle u_i, u_j
angle &= [u_i]_B^T A_B^{\langle \cdot, \cdot
angle} [u_j]_B \ &= (P_i)^T A_B^{\langle \cdot, \cdot
angle} P_j \ &= (Pe_i)^T A_B^{\langle \cdot, \cdot
angle} Pe_j \ &= e_i^T (P^T A_B^{\langle \cdot, \cdot
angle} P) e_j \ &= e_i^T De_j \ &= D_{i,j}, \end{aligned}$$

où $D_{i,j}$ est égale à zéro si $i \neq j$. Les vecteurs u_k sont donc orthogonaux et linéairement indépendants, parce que P est inversible.

- 2. On applique l'algorithme 3.1 du cours. Pour trouver la matrice P, on reporte toutes les opérations faites sur la matrice A à une matrice identité I.
 - (a) On commence avec $A_0 = A_B^{\langle \cdot, \cdot \rangle}$, $P_0 = I$.
 - (b) On échange les lignes 1 et 3, puis les colonnes 1 et 3 de A_0 . On fait de même sur P_0 . On obtient

$$A_1=P_1^TA_B^{\langle\cdot,\cdot
angle}P_1=\left(egin{array}{ccc}1&2&1\2&0&2\1&2&0\end{array}
ight)$$
 , où $P_1=\left(egin{array}{ccc}0&0&1\0&1&0\1&0&0\end{array}
ight)$

(c) On additionne -2 (= 1) fois la ligne 1 à la ligne 2 de A_1 et similairement pour les colonnes. On fait de même sur P_1 . On obtient

$$A_2=P_2^TA_B^{\langle\cdot,\cdot
angle}P_2=\left(egin{array}{ccc} 1 & 0 & 1 \ 0 & 2 & 0 \ 1 & 0 & 0 \end{array}
ight)$$
 , où $P_2=\left(egin{array}{ccc} 0 & 0 & 1 \ 0 & 1 & 0 \ 1 & 1 & 0 \end{array}
ight)$

(d) On additionne -1 (= 2) fois la ligne 1 à la ligne 3 de A_2 et similairement pour les colonnes. On fait de même sur P_2 . On obtient

$$A_3=P_3^TA_B^{\langle\cdot,\cdot
angle}P_3=\left(egin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \ 0 & 2 & 0 \ 0 & 0 & 2 \end{array}
ight)$$
 , où $P_3=\left(egin{array}{ccc} 0 & 0 & 1 \ 0 & 1 & 0 \ 1 & 1 & 2 \end{array}
ight)$

On a ainsi trouvé une matrice

$$P=P_3=\left(egin{array}{ccc} 0 & 0 & 1 \ 0 & 1 & 0 \ 1 & 1 & 2 \end{array}
ight)$$

telle que

$$P^T A_B^{\langle \cdot, \cdot
angle} P = A_3 = \left(egin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \ 0 & 2 & 0 \ 0 & 0 & 2 \end{array}
ight)$$

Une base orthogonale de V est donc donnée par les vecteurs

$$u_1=v_3,\ u_2=v_2+v_3,\ u_3=v_1+2v_3$$

où on a utilisé le premier point de cet exercice.

Exercice 6. Soit $\langle \cdot, \cdot \rangle : \mathbb{Z}_2^2 \times \mathbb{Z}_2^2 \to \mathbb{Z}_2$ la forme bilinéaire symétrique

$$\langle x,y
angle = x^\intercal egin{pmatrix} 0 & 1 \ 1 & 0 \end{pmatrix} y.$$

Montrer que \mathbb{Z}_2^2 ne possède pas de base orthogonale.

Solution. On note

$$C=egin{pmatrix} 0 & 1 \ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Soit $v_1=(a,b)^T$ et $v_2=(c,d)^T$ deux vecteurs non nuls orthogonaux, i.e. tels que

$$v_1^TCv_2=(a,b)Cegin{pmatrix}c\d\end{pmatrix}=ad+bc=0.$$

Si un des coefficients est nul, par exemple (et sans perte de généralité) si a=0:

$$a = 0 \Rightarrow b \neq 0 \Rightarrow c = 0 \Rightarrow d \neq 0$$

où la 1-ère et 3-ère implications decoulent de l'hypothèse que les vecteurs sont non nuls. Par conséquent, les vecteurs sont linéairement dépendants. D'autre part, si tous les coefficients sont non nuls, on sait que ad = bc parce que le corps est de caractéristique 2. Or,

$$ad=bc\Rightarrow ab^{-1}=cd^{-1}\Rightarrow egin{pmatrix} a\b \end{pmatrix}=begin{pmatrix} ab^{-1}\1 \end{pmatrix}=begin{pmatrix} cd^{-1}\1 \end{pmatrix}=bd^{-1}egin{pmatrix} c\d \end{pmatrix},$$

ce qui montre que les vecteurs sont de nouveau linéairement dépendants. On conclut que si v_1 , v_2 sont orthogonaux, alors les vecteurs ne sont pas libres. En particulier, il n'existe pas de base orthogonale de \mathbb{Z}_2^2 muni de $\langle \cdot, \cdot \rangle$.

Autre façon : l'égalité ad+bc=0 est équivalente à ad-bc=0 en caractéristique 2. On reconnaît là le déterminant de la matrice $\begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_1 & v_2 \end{pmatrix}$. Celui-ci étant nul, la matrice n'est pas inversible et les vecteurs v_1 et v_2 ne peuvent former une base de \mathbb{Z}_2^2 .

Exercice 7. Soient V un espace vectoriel muni d'un produit scalaire $\langle \cdot, \cdot \rangle$ et $\{v_1, \ldots, v_n\} \subseteq V$ un ensemble de vecteurs deux à deux orthogonaux.

- a) Montrer le théorème de Pythagore généralisé : $\|v_1+\ldots+v_n\|^2=\|v_1\|^2+\ldots+\|v_n\|^2$.
- b) Montrer que $\{v_1,\ldots,v_n\}$ est un ensemble libre si pour tout $i,\ \langle v_i,v_i\rangle\neq 0.$

Solution. Soit V un espace vectoriel muni d'un produit scalaire $\langle . \rangle$. Soient $v_1, \ldots, v_n \in V$ des vecteurs deux à deux orthogonaux (c'est-à-dire $\langle v_i, v_j \rangle = 0$ si $1 \leq i \neq j \leq n$).

a) On va montrer que $||v_1+\ldots+v_n||^2=||v_1||^2+\ldots+||v_n||^2$. Par définition,

$$egin{array}{lll} \|v_1+\ldots+v_n\|^2 &=& \langle v_1+\ldots+v_n,v_1+\ldots+v_n
angle \ &=& \sum\limits_{1\leq i,j\leq n}\langle v_i,v_j
angle \ &=& \sum\limits_{1\leq i=j\leq n}\langle v_i,v_j
angle \ &=& \sum\limits_{i=1}^n\|v_i\|^2 \end{array}$$

où dans la 3ème ligne, on a utilisé le fait que les vecteurs sont deux à deux orthogonaux.

b) Supposons que l'ensemble $\{v_1,\ldots,v_n\}$ ne soit pas libre. Alors il existe des coefficients $c_1,\ldots,c_n\in\mathbb{R}$, non tous nuls, tels que $c_1v_1+\ldots+c_nv_n=0$. Soit $c_i\neq 0$ pour un certain $i\in\{1,\cdots,n\}$. Alors

$$egin{array}{lll} 0&=&\langle 0,v_i
angle\ &=&\langle c_1v_1+\ldots+c_nv_n,v_i
angle\ &=&\sum_{j=1}^nc_j\langle v_j,v_i
angle\ &=&c_i\langle v_i,v_i
angle
otag \end{array}$$

parce que $c_i \neq 0$ et $\langle v_i, v_i \rangle \neq 0$; donc on arrive à une contradiction. Alors $\{v_1, \ldots, v_n\}$ est un ensemble libre.

Exercice 8. Soit V un espace euclidien de dimension finie avec une base orthonormale $B = \{v_1, \ldots, v_n\}$.

1. Montrer que pour tout $v \in V$,

$$v = \sum_{i=1}^n \langle v, v_i
angle v_i.$$

2. Pour $f, g \in V$, montrer l'identité de Parseval :

$$\langle f,g
angle = \sum_{i=1}^n \langle f,v_i
angle \langle v_i,g
angle.$$

Solution.

1. Soit $v \in V$ avec $v = \sum_{k=1}^n \alpha_k v_k$ pour quelques $\alpha_k \in \mathbb{R}$. Alors,

$$egin{aligned} \langle v, v_k
angle &= \langle \sum_{i=1}^n lpha_i v_i, v_k
angle \ &= \sum_{i=1}^n lpha_i \langle v_i, v_k
angle \ &= lpha_k. \end{aligned}$$

Ca implique que

$$v = \sum_{k=1}^n lpha_k v_k = \sum_{k=1}^n \langle v, v_k
angle v_k.$$

2. On utilise 1.:

$$\langle f,g
angle = \left\langle \sum_{k=1}^n \langle f,v_k
angle v_k, \sum_{k=1}^n \langle g,v_k
angle v_k
ight
angle$$
 (1)

$$=\sum_{k=1}^{n}\left\langle \langle f,v_{k}
angle v_{k},\sum_{i=1}^{n}\langle g,v_{i}
angle v_{i}
ight
angle$$

$$=\sum_{k=1}^{n}\sum_{i=1}^{n}\left\langle \left\langle f,v_{k}\right\rangle v_{k},\left\langle g,v_{i}\right\rangle v_{i}\right\rangle \tag{3}$$

$$=\sum_{k=1}^{n}\left\langle \left\langle f,v_{k}\right\rangle v_{k},\left\langle g,v_{k}\right\rangle v_{k}\right\rangle \tag{4}$$

$$=\sum_{k=1}^{n}\langle f,v_{k}\rangle\langle g,v_{k}\rangle. \tag{5}$$

Dans (2) et (3), nous avons utilisé le fait qu'une forme bilinéaire est linéaire par rapport à un élément. Dans (4) et (5), nous avons utilisé l'orthonormalité.

Exercice 9. Soit $a_1, \ldots, a_m \in \mathbb{R}^n$ des vecteurs unitaires et deux à deux orthogonaux par rapport au produit scalaire standard.

Posons $A \in \mathbb{R}^{n \times m}$ la matrice dont les colonnes sont les $\{a_i\}_{i=1}^m$, et $\Pi: \mathbb{R}^n \to \operatorname{Im}(A)$ la projection orthogonale sur l'espace $span(\{a_i\}_{i=1}^m)$. Par définition, $\Pi(v) = \arg\min_{u \in \operatorname{Im}(A)} \|u - v\|$.

- 1. Montrer que $m \leq n$ à l'aide de l'exercice 7.
- 2. Montrer que $\Pi(v) = \sum_{i=1}^{m} \langle v, a_i \rangle a_i$ à l'aide de l'exercice 8. En déduire que Π est une application linéaire : $\Pi(v) = Mv$ dans la base canonique pour une certaine matrice $M \in \mathbb{R}^{n \times n}$ de rang m.
- 3. Montrer que $M = AA^T$.

- Solution. 1. Les m vecteurs sont linéairement indépendants dans un espace de dimension n. On a donc forcément m < n.
 - 2. On complète les colonnes de A en une base orthonormale grâce à Gram-Schmidt. On obtient une base orthonormale $\{a_1, \ldots, a_m, b_1, \ldots, b_{n-m}\}$. Par l'exercice 8, on a

$$v = \sum\limits_{i=1}^m \langle v, a_i
angle a_i + \sum\limits_{i=1}^{n-m} \langle v, b_i
angle b_i \quad orall v \in \mathbb{R}^n,$$

et on a toujours

$$u = \sum\limits_{i=1}^m lpha_i a_i \quad orall u \in {
m Im}\,(A).$$

pour certains coefficients α .

Le théorème de Pythagore donne alors $||u-v||^2 = \sum_{i=1}^m (\langle v, a_i \rangle - \alpha_i)^2 + \sum_{i=1}^{n-m} \langle v, b_i \rangle^2$. L'unique choix de coefficients α et donc de vecteur u qui minimisent cette norme est bien $\alpha_i = \langle a_i, v \rangle$, ce qui conclut.

3. En manipulant l'expression obtenue précédemment, on obtient

$$egin{aligned} \Pi(v) &= \sum_{i=1}^m \langle v, a_i
angle a_i &= \sum_{i=1}^m a_i \langle a_i, v
angle, \ &= \sum_{i=1}^m a_i a_i^T v, \ &= \left(\sum_{i=1}^m a_i a_i^T
ight) v. \end{aligned}$$

Il ne reste plus qu'à bien vérifier que $\sum_{i=1}^m a_i a_i^T = AA^T$.

Exercice 10. On considère cette fois-ci une matrice $A \in \mathbb{R}^{n \times m}$ dont les colonnes sont supposées linéairement indépendantes. On considère à nouveau le cas du produit scalaire standard.

1. Montrer que $ker(A^TA) = \{0\}$ et donc que A^TA est inversible.

Soit $\Pi: \mathbb{R}^n \to \operatorname{Im}(A)$ la projection orthogonale sur $\operatorname{Im}(A)$, et soit $A = A^*R$ la décomposition QR de A.

- 2. Montrer que R est inversible et donc que Π coïncide avec la projection orthogonale sur $\operatorname{Im}(A^*)$. Déduire de l'exercice précédent que $\Pi = A^*(A^*)^T$.
- 3. Montrer que $A^T A = R^T R$.
- 4. Conclure que $\Pi = A(A^TA)^{-1}A^T$.

Solution. 1. Pour un $x \in \ker(A^T A)$, on a $A^T A x = 0$, et donc aussi $x^T A^T A x = 0$. Par suite, $||Ax||^2 = 0$ et alors Ax = 0. Or les colonnes de A on été supposées linéairement indépendantes, et donc x = 0 est l'unique solution.

- 2. La matrice R est triangulaire supérieure, et les éléments de sa diagonale sont des normes de vecteurs non nuls. Son déterminant est donc non nul et R est inversible. Il suit en particulier que $\operatorname{Im}(A) = \operatorname{Im}(A^*)$. L'exercice précédent donne directement $\Pi = A^*(A^*)^T$.
- 3. On a directement $AA^T = R^T(A^*)^TA * R$. De plus, les colonnes de A^* étant orthonormales, on en déduit immédiatement $(A^*)^TA * = I$, d'où le résultat.
- 4. En partant de la relation $\Pi = A^*(A^*)^T$, et comme R est inversible, on trouve

$$\Pi = A^*(A^*)^T = AR^{-1}R^{-T}A^T = A(R^TR)^{-1}A^T = A(A^TA)^{-1}A^T,$$

comme souhaité.

- Exercice 11. 1. Soit V un espace vectoriel de dimension finie sur \mathbb{R} , et $\langle \cdot, \cdot \rangle$ un produit scalaire. Montrer que $V = W \oplus W^{\perp}$ est satisfait pour tout sous-espace $W \subseteq V$. Conclure que $\dim V = \dim W + \dim W^{\perp}$.
 - 2. Soit V un espace vectoriel de dimension n sur \mathbb{R} , et soient $f, g \in V^* \setminus \{0\}$ deux fonctionnelles linéairement indépendantes. Montrer que

$$\dim(\ker f \cap \ker g) = n - 2.$$

Rappel: Si V est un espace vectoriel sur un corps K, son espace dual V^* est l'ensemble des applications linéaires $\phi:V\longrightarrow K$, muni de l'addition et de la multiplication scalaire usuelles.

Solution. 1. Il s'agit de montrer que $V=W+W^\perp$ et que la décomposition est unique.

Soit d'abord une base orthonormale de $W:\{b_1,\ldots,b_k\}$, qu'on obtient en appliquant Gram-Schmidt à n'importe quelle base de W. Posons $\Pi(v)=\sum_{i=1}^k \langle b_i,v\rangle b_i$ la projection orthogonale de v sur W. On peut alors décomposer v de la manière suivante.

$$v = \Pi(v) + (v - \Pi(v)).$$

On vérifie bien sûr que $\Pi(v) \in W$ et que $v - \Pi(v) \in W^{\perp}$, ce qui montre que $V = W + W^{\perp}$.

L'unicité de la décomposition découle de l'intersection trivialle des deux ensembles. En effet, si $v \in W \cap W^{\perp}$, alors $||v||^2 = 0$ et v = 0 car le produit scalaire est défini.

2. f et g sont des applications linéaires de \mathbb{R}^n and \mathbb{R} , et sont donc représentables dans la base canonique par des matrices F et G de $\mathbb{R}^{1 \times n}$. Comme les deux fonctionnelles sont indépendantes, F^T et G^T sont indépendants en tant que vecteurs. De plus, $\ker(f) \cap \ker(g) = \ker\binom{F}{G}$. Cette matrice est de rang 2 et son noyau doit donc être de dimension n-2.

Exercice 12. (*) Le but de cet exercice est de montrer l'inégalité d'Hadamard, c'est-àdire

$$|\det(A)| \leq \prod_{i=1}^n \|a_i\|_2,$$

pour $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ dont les colonnes sont a_1, \ldots, a_n .

Soit A' la matrice dont les colonnes sont a_1^*, \ldots, a_n^* , les vecteurs non normalisés issus de l'orthogonalisation de Gram-Schmidt sur les colonnes de A. On rappelle la décomposition A = A'S, où S est triangulaire supérieure de diagonale 1.

- 1. Montrer que $\det(S) = 1$ et que $\det(A) = \det(A') = \pm \prod_{i=1}^n \|a_i^*\|_2$.
- 2. Montrer que $||a_i^*|| \leq ||a_i|| \ \forall i = 1, \ldots, n$, et conclure.

Supposons de surcroît que les coefficients de A soient tous bornés absolument par $M \in \mathbb{R}_+ : |A_{ij}| \leq M \ \forall i, j$. Déduire de l'inégalité d'Hadamard que $|\det(A)| \leq M^n n^{n/2}$.

Solution. En classe.