

Notion de Matrice Densité / Entropie de von Neuman

1. * Généralise la notion d'état quantique.
2. * Entropie de von Neuman.
3. * Entropie pour un qubit.

#.

1) Notion de Matrice densité

. état quantique vecteur de \mathcal{H} .

$$\text{par un qubit } \mathcal{H} = \mathbb{C}^2 \text{ et } |\psi\rangle = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} \\ = \alpha |0\rangle + \beta |1\rangle$$

avec α et $\beta \in \mathbb{C}$ satisfaisant à la

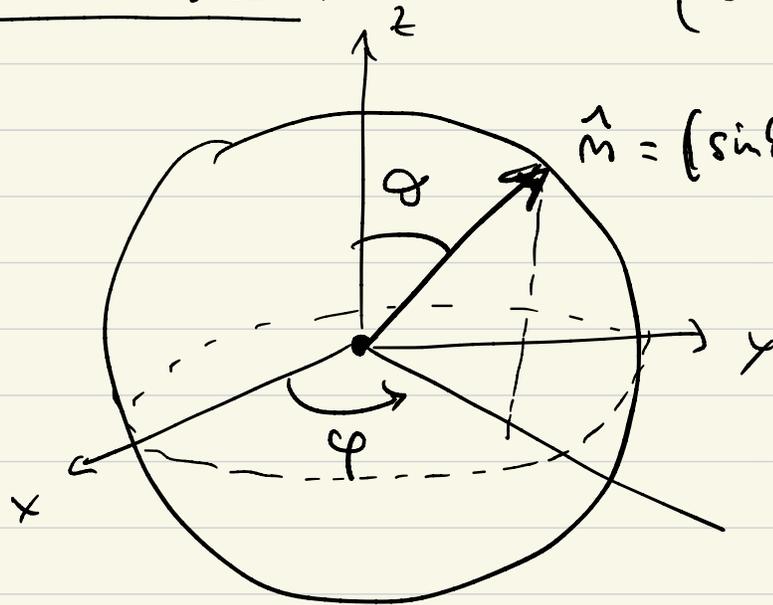
$$\text{contrainte de normalisation } |\alpha|^2 + |\beta|^2 = 1$$

. Représentation géométrique des états de \mathbb{C}^2



Sphère de Bloch.

$$\alpha = \left(\cos \frac{\vartheta}{2}\right) \text{ et } \beta = \left(\sin \frac{\vartheta}{2}\right) e^{i\varphi}$$



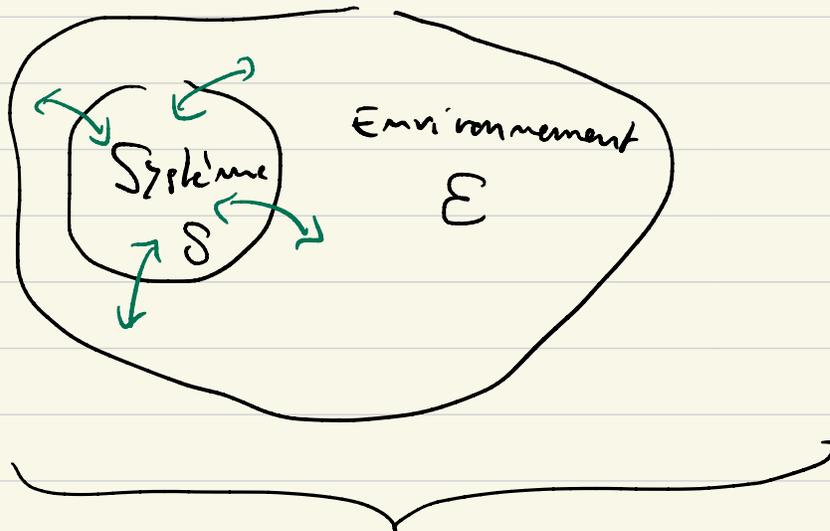
Ces états = vecteurs de l'espace de Hilbert décrivent
des systèmes quantiques isolés de
l'environnement.

On appelle ces états des "ÉTATS PURS"

Nouveau type d'état : ÉTAT MIXTE

Deux situations physiques pour lesquelles on a besoin de la notion d'état mixte.

a) Système qui n'est pas isolé



$S \cup E$ = système total est isolé et le principe usuel de MQ s'applique.

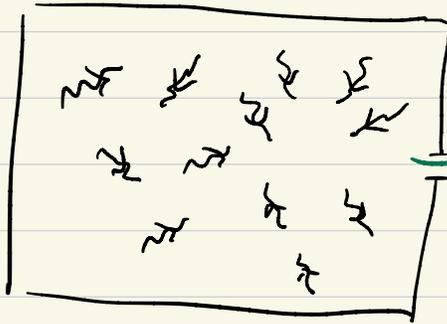
état du système total est pur
vecteur de l'espace d'Hilbert

$$|\psi\rangle \in \mathcal{H}$$

Question: comment obtenir une description réduite de S lui-même. Sans faire appel à l'environnement.

Distr de probab. Libé
Synonyme

b) Situation d'un ensemble de degrés de liberté ou de qubits. Exemple:



photon qui soit
la probabilité que le photon soit de
l'état $|\varphi_i\rangle$ $i=1 \dots m$ est
ici égale à P_i .

- gaz de photons / gaz de qubits
ou de degrés de liberté de polarisation des photons.
- N photons au total et

fraction P_1 de photons qui ont la pol de l'état $|\varphi_1\rangle$.

fraction P_2 " " " $|\varphi_2\rangle$ $\binom{m}{2}$

fraction P_m de photons ... $|\varphi_m\rangle$.

$$\begin{cases} 0 \leq P_1 \leq 1, 0 \leq P_2 \leq 1, \dots, 0 \leq P_m \leq 1. \\ P_1 + P_2 + \dots + P_m = 1. \end{cases}$$

ces fractions sont des probabilités.

Dans les deux situations a) et b) la même notation et formalisme des états MIXTES permet de décrire la physique du système.

Etat Mixte ou Matrice Densité (en nous basant sur la situation b) du jet de photon).

- Un photon pris au hasard dans la boîte est dans l'état

$$\underbrace{|\varphi_i\rangle}_{\substack{\in \mathbb{C}^2 \\ \text{vecteur}}} \quad \text{ou bien} \quad \underbrace{|\varphi_i\rangle\langle\varphi_i|}_{\substack{\text{projecteur sur} \\ \text{matrice } 2 \times 2 \text{ sur} \\ \text{le vecteur } |\varphi_i\rangle.}} \quad \text{avec prob } p_i.$$

- Matrice densité: superposition convexe des projecteurs:

$$\rho \equiv \sum_{i=1}^m p_i \underbrace{|\varphi_i\rangle\langle\varphi_i|}_{\text{Mat } 2 \times 2}.$$

Mat 2×2 pour un ensemble de qubits.

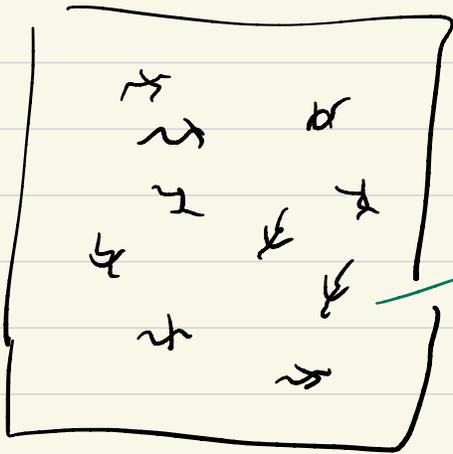
Remarques.

- 1) Superposition ^{convexe} des vecteurs donnerait un nouveau vect
→ Rien de Nouveau.
- 2) Superposition convexe des projecteurs (si elle non-triviale)
donne autre chose qu'un projecteur!
→ Un objet nouveau ρ n'est pas un proj en
général.
- 3) ρ est la bonne quantité qui permet de décrire
les valeurs moyenne et la variance des mesures
expérimentales.

c. à d que ρ se comporte un peu comme une
sorte de distr de probabilité qui décrit le syst
quantique

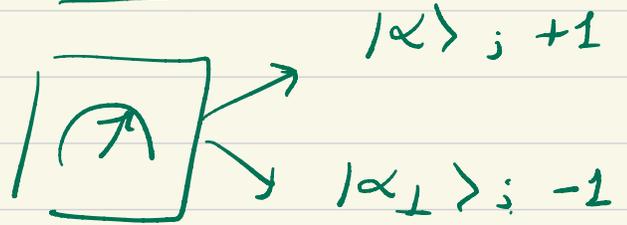
Explication du 3^{ème} point :

Mesure de polarisation ;



$|\psi_i\rangle$ avec probabilités p_i avant la mesure.

Labo Mesure la pol linéaire



Après la mesure

• état est

$|\alpha\rangle$ avec

$$p_{\text{prob}} = |\langle \alpha | \psi_i \rangle|^2$$

• état est

$|\alpha_{\perp}\rangle$ avec

$$p_{\text{prob}} = |\langle \alpha_{\perp} | \psi_i \rangle|^2$$

Value Moyenne de la pol

$$\text{Val Moy de Pol} = \sum_{i=1}^m p_i \left((+1) |\langle \alpha | \psi_i \rangle|^2 + (-1) |\langle \alpha_{\perp} | \psi_i \rangle|^2 \right)$$

un peu d'algèbre

$$= \sum_{i=1}^m p_i \left(\langle \psi_i | \alpha \rangle \langle \alpha | \psi_i \rangle - \langle \psi_i | \alpha_{\perp} \rangle \langle \alpha_{\perp} | \psi_i \rangle \right)$$

$$= \sum_{i=1}^m p_i \langle \psi_i | \underbrace{|\alpha\rangle\langle\alpha| - |\alpha_{\perp}\rangle\langle\alpha_{\perp}|}_{A} | \psi_i \rangle$$

A observable polarisation.

$$\text{Val Moy de } A = \sum_{i=1}^m p_i \underbrace{\langle \varphi_i | A | \varphi_i \rangle}.$$

↑ on a déjà vu cette formule.

... toujours un peu d'algèbre ici :

$$\text{Val Moy de } A = \sum_{i=1}^m p_i \text{Tr} \left(| \varphi_i \rangle \langle \varphi_i | A \right).$$

Le Trace d'une matrice = somme des éléments diag.

$$= \langle \varphi_i | A | \varphi_i \rangle.$$

pourquoi ? parce que le Tr est cyclique $\text{Tr } BA = \text{Tr } AB$

$$\text{Tr } ABC = \text{Tr } CAB = \text{Tr } BCA.$$

$$\begin{aligned} \text{Ici : } & \langle \varphi_i | A | \varphi_i \rangle \text{ Matrice } 1 \times 1 \\ & = \text{Tr} \langle \varphi_i | A | \varphi_i \rangle \\ & = \text{Tr} (| \varphi_i \rangle \langle \varphi_i | A) \end{aligned}$$

Par linéarité du Tr :

$$\begin{aligned} \text{Val Moy de } A &= \text{Tr} \left\{ \left(\sum_{i=1}^m p_i | \varphi_i \rangle \langle \varphi_i | \right) A \right\} \\ &= \text{Tr} \{ \rho A \}. \end{aligned}$$

Cela justifie la remarque 3) et l'utilisation de ρ .

$$\rho = \sum_{i=1}^m p_i |\varphi_i\rangle \langle \varphi_i|.$$

$$\text{Val Moy de } A \underset{\substack{\uparrow \\ \text{observable}}}{=} \text{Tr}(\rho A).$$

$$\text{Variance de } A \text{ lors de Mesures expérimentales} = \text{Tr} \rho A^2 - (\text{Tr} \rho A)^2$$

$$\text{val Moy de } A^k \underset{\text{"Moments"}}{=} \text{Tr}(\rho A^k).$$

- D'une certaine manière vous voyez ρ joue le rôle de distr de prob, Analogie à :

X v.e. classique $X \sim P_X(\cdot)$ continue.

$$\text{E}(X^k) = \int dx x^k P_X(x).$$

$$\text{"Val Moy } A^k = \text{"Tr"}(A^k \rho)\text{"}$$

- $\underline{\underline{\rho^{T,*} = \rho}} \iff \rho = \sum_{i=1}^m p_i |\varphi_i\rangle \langle \varphi_i|$

- ρ est une matrice semi-définie positive. $\rho \succeq 0$.

toutes les valeurs propres de la matrice ρ sont ≥ 0 .

On peut le voir de la façon suivante :

$$\langle \psi | \rho | \psi \rangle = \sum_{i=1}^m p_i \langle \psi | \varphi_i \rangle \langle \varphi_i | \psi \rangle.$$

$$|\psi\rangle \in \mathcal{H} \quad = \sum_{i=1}^m p_i |\langle \psi | \varphi_i \rangle|^2 \geq 0.$$

\Rightarrow En particulier ds n'importe quelle base les éléments de matrice diagonaux de ρ sont ≥ 0 .

\Rightarrow En particulier ceci est vrai dans la base qui diagonalise ρ et donc les v.p de ρ sont ≥ 0 .

- Normalisation de ρ : $\text{Tr } \rho = 1$

Preuve: $\text{Tr } \rho = \text{Tr} \left(\sum_{i=1}^m p_i |\varphi_i\rangle \langle \varphi_i| \right)$

$$= \sum_{i=1}^m p_i \underbrace{\text{Tr} (|\varphi_i\rangle \langle \varphi_i|)}_{\text{Tr} \langle \varphi_i | \varphi_i \rangle = 1}$$

$$= \sum_{i=1}^m p_i = 1.$$

$$\int dx \rho_x(x) = 1$$

Analyse:

cyclique

Représentation de la Base de Bloch pour une matrice

densité d'un qubit $\rho \in \mathbb{C}^2$.

ρ_{qubit} = Matrice 2×2 . définie positive, avec $\text{Tr } \rho = 1$.

• soit λ_1 et λ_2 les deux v.p. de la matrice.
réelles.

$$\text{Tr } \rho = \lambda_1 + \lambda_2 = 1.$$

$$\bullet \text{ Det } \rho = \lambda_1 \lambda_2 \geq 0. \quad \parallel$$

Alors en utilisant la base des Matrices de Pauli de l'espace des Matrices 2×2 :

$$\rho = \frac{r}{2} \mathbb{I} + \frac{a_1}{2} \overset{\sigma_x}{X} + \frac{a_2}{2} \overset{\sigma_y}{Y} + \frac{a_3}{2} \overset{\sigma_z}{Z}$$

$$\mathbb{I} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad X = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad Y = \begin{pmatrix} 0 & i \\ -i & 0 \end{pmatrix}$$

$$Z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Rotation et nous placer dans une base \mathcal{F}, \mathcal{P} .

$$\tilde{\mathcal{P}} = \frac{r}{2} \mathbf{I} + \frac{a}{2} \mathbf{Z} = \begin{pmatrix} \frac{r}{2} + \frac{a}{2} & 0 \\ 0 & \frac{r}{2} - \frac{a}{2} \end{pmatrix}$$

$$\text{Tr } \mathcal{P} = \text{Tr } \tilde{\mathcal{P}} = \left(\frac{r}{2} + \frac{a}{2}\right) + \left(\frac{r}{2} - \frac{a}{2}\right) = \underline{\underline{r}} = 1.$$

$$\text{Det } \mathcal{P} = \text{Det } \tilde{\mathcal{P}} = \left(\frac{r}{2} + \frac{a}{2}\right) \left(\frac{r}{2} - \frac{a}{2}\right) = \underline{\underline{\frac{1}{4} - \frac{a^2}{4}}} \geq 0.$$

$$\Rightarrow a^2 \leq 1.$$

Par rotation le vect $(a_1, a_2, a_3) \rightarrow (0, 0, a)$.

$$a_1^2 + a_2^2 + a_3^2 = a^2 = \|(0, 0, a)\|^2$$

$$\Rightarrow \boxed{\begin{array}{l} \text{Par } \mathcal{P} = \frac{1}{2} (\mathbf{I} + a_1 \mathbf{X} + a_2 \mathbf{Y} + a_3 \mathbf{Z}) \\ \text{il faut que } a_1^2 + a_2^2 + a_3^2 \leq 1. \end{array}}$$

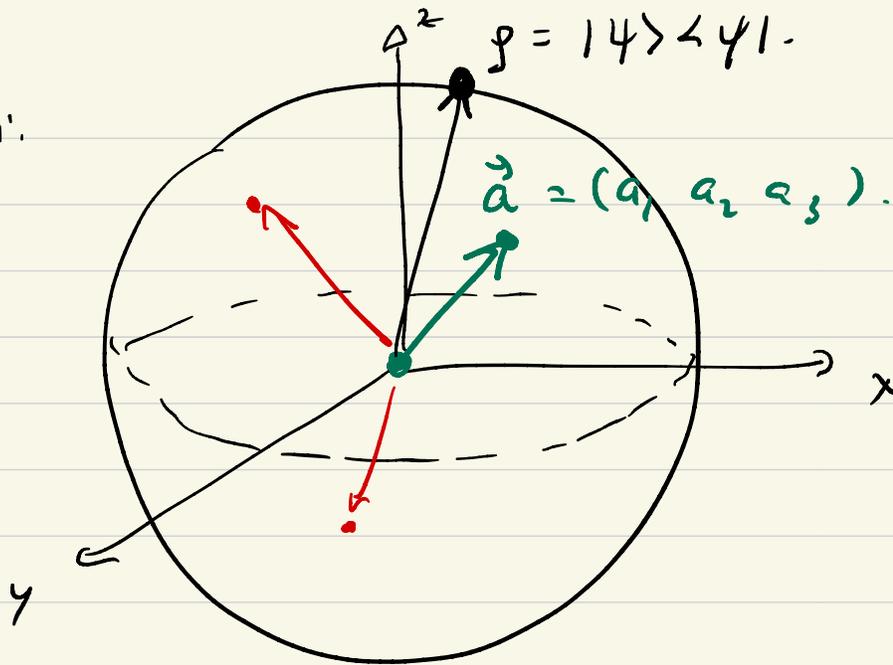


veclem $\vec{a} = (a_1, a_2, a_3) \in$ Boule
de rayon 1

Boule de Bloch.

Boule de Bloch:

pour 1 qubit,



$$\rho = \frac{1}{2} (\mathbf{I} + \vec{a} \cdot \vec{\Sigma})$$

$$\vec{\Sigma} = (X, Y, Z) \\ = (\sigma_x, \sigma_y, \sigma_z)$$

$$\|\vec{a}\| \leq 1$$

Représentation des Matrices Densité comme l'intérieur de la boule

Question: que représente l'origine $\vec{a} = \vec{0} \Rightarrow \rho = \frac{1}{2} \mathbf{I} = \begin{pmatrix} 1/2 & 0 \\ 0 & 1/2 \end{pmatrix}$
v.a de Bernoulli.

Question: que représente la surface de la boule \rightarrow sphère de Bloch
états purs.

$$\|\vec{a}\| = 1, \text{ on a } \rho^2 = \rho$$

exercice qui utilise $\sigma_x^2 = \sigma_y^2 = \sigma_z^2 = \mathbf{I}$.

$$\begin{cases} \sigma_x \sigma_y = -\sigma_y \sigma_x \\ \sigma_x \sigma_z = -\sigma_z \sigma_x \\ \sigma_y \sigma_z = -\sigma_z \sigma_y \end{cases}$$



$\rho^2 = \rho \Rightarrow \rho$ est un projecteur.

$$\Rightarrow \rho = |\psi\rangle\langle\psi|.$$

ρ est un état pur.

Plus concrètement: si $\|\vec{a}\| = 1$,

$$\vec{a} = \hat{m} = (\sin\theta\cos\varphi, \sin\theta\sin\varphi, \cos\theta)$$

$$\rho = \frac{1}{2} (\mathbb{I} + \hat{m} \cdot \vec{\Sigma}) \quad \text{on peut voir}$$

$$\text{que } \rho = |\psi\rangle\langle\psi|$$

$$\text{avec } |\psi\rangle = \underbrace{\left(\cos\frac{\theta}{2}\right)}_{\uparrow} |\uparrow\rangle + \underbrace{\left(\sin\frac{\theta}{2}\right)}_{\downarrow} e^{i\varphi} |\downarrow\rangle.$$

Prochaines fois derniers cours:

* Entropie von Neumann associée à ρ .
Généralise le notion d'entropie de Shannon.

* Revivifié la notion d'intrication, grâce à ρ et à l'entropie. 